

Modulhandbuch gesamt

Mechatronik Bachelor (B.Eng.)

Stand: 11.08.2022

Modulübersicht

| | |
|----------|---|
| MECB110 | Höhere Mathematik 1 |
| MECB120 | Technische Mechanik 1 |
| MECB130 | Elektronik 1 |
| MECB140 | Informatik 1 |
| MECB150 | Werkstoffkunde |
| MECB210 | Höhere Mathematik 2 |
| MECB220 | Technische Mechanik 2 |
| MECB230 | Elektronik 2 |
| MECB240 | Informatik 2 |
| MECB250 | CAD / Bauelemente |
| MECB310 | Höhere Mathematik 3 |
| MECB320 | Technische Mechanik 3 |
| MECB330 | Elektronik 3 |
| MECB340 | Mikrocomputertechnik |
| MECB350 | Entwicklung/Produktion 1 |
| MECB410A | Mikrotechnologie 1 |
| MECB410B | Robotik und Bionik 1 |
| MECB410C | Aeronautical Engineering 1 |
| MECB410D | Thermodynamik und Strömungslehre |
| MECB420 | Wahlpflichtmodul 1 |
| MECB430 | Regelungstechnik |
| MECB440 | Aktoren und Sensorik |
| MECB450 | Entwicklung/Produktion 2 |
| MECB510 | Praxisvorbereitung |
| MECB520 | Praxistätigkeit |
| MECB530 | Praxisnachbereitung |
| MECB610A | Mikrotechnologie 2 |
| MECB610B | Robotik und Bionik 2 |
| MECB610C | Aeronautical Engineering 2 |
| MECB610D | Grundlagen der Kälte- und Klimatechnik |
| MECB620 | Wahlpflichtmodul 2 |
| MECB630 | Entwicklungsprojekt |
| MECB640 | Industrielle Mechatronik |
| MECB650 | Qualitätsmanagement/Qualitätssicherung |
| MECB710 | Informationstechnik |
| MECB720 | Mechatronische Systeme in der Automatisierung |
| MECB730 | Bachelorthesis-Vorbereitung |
| MECB740 | Abschlusskolloquium und Bachelorthesis |

Modulname: Höhere Mathematik 1 - Lineare Algebra und Analysis 1

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|----------------------------------|
| EDV-Bezeichnung: | MECB110 |
| Modulverantwortlicher: | Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Olawsky |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 1 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Beherrschen der Schulmathematik |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |

Kompetenzen:

Nach einem erfolgreichen Abschluss dieser Lehrveranstaltung

- sind die Studierenden in der Lage, mit komplexen Zahlen zu rechnen, die komplexen Zahlen in verschiedene Darstellungsarten umzurechnen, sowie die Rechenoperationen der komplexen Zahlen zu interpretieren,
- beherrschen die Studierenden das Rechnen mit Vektoren und verstehen die Rechenoperationen Skalarprodukt, Vektorprodukt und Spatprodukt,
- können die Studierenden die Vektorrechnung auf geometrische Objekte anwenden und geometrische Objekte mit Hilfe der Vektorrechnung darstellen,
- sind die Studierenden in der Lage, lineare Gleichungssysteme mit Hilfe von elementaren Zeilenumformungen zu lösen und die Lösungsmenge in vektorieller Form darzustellen, sowie die Dimension des Lösungsraums anzugeben,
- können die Studierenden den Grenzwertbegriff interpretieren und sind in der Lage, Grenzwerte von Zahlenfolgen und Funktionengrenzwerte zu bestimmen,
- kennen die Studierenden die grundlegenden Eigenschaften von Funktionen wie Stetigkeit, Monotonie, Nullstellen, Asymptoten, Polstellen,
- kennen die Studierenden die Eigenschaften von Polynomen, gebrochenrationalen Funktionen, trigonometrischen Funktionen, Exponentialfunktionen und Logarithmen, Hyperbelfunktionen und von den zugehörigen Umkehrfunktionen,
- beherrschen die Studierenden die Differenzialrechnung für Funktionen einer Variablen und die Ableitungsregeln und können die Differenzialrechnung bei Grenzwertberechnungen (Regel von l'Hospital) und Extremwertaufgaben anwenden.

Die Studierenden beherrschen die Vorlesungsinhalte soweit, dass sie diese mathematischen Kenntnisse in den ingenieurwissenschaftlichen Vorlesungen wie z. B. Elektronik und Technische Mechanik sicher anwenden können.

Prüfungsleistungen:

Benotete, schriftliche Klausur, Dauer 120 Minuten

Verwendbarkeit:

Die in diesem Modul vermittelten mathematischen Kompetenzen werden in ingenieurwissenschaftlichen Lehrveranstaltungen wie Elektronik oder Technische Mechanik eingesetzt. Dieses Modul ist inhaltliche Grundlage für die Module Höhere Mathematik 2 und Höhere Mathematik 3.

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Höhere Mathematik 1 |
| EDV-Bezeichnung: | MECB111 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Olawsky |
| Umfang (SWS): | 5 SWS |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit integrierten Übungen |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Komplexe Zahlen, algebraische Normalform, trigonometrische Darstellung, Exponentialform, Argument und Betrag einer komplexen Zahl, Fundamentalsatz der Algebra, Nullstellen von reellen oder komplexen Polynomen, Umrechnung der Darstellungsarten, Gauß'sche Zahlenebene, Interpretation von Addition und Multiplikation in der Gauß'schen Zahlenebene, n-te Wurzel einer komplexen Zahl • Vektorrechnung im \mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3 und \mathbb{R}^n, Rechenoperationen für Vektoren, Rechengesetze, Skalarprodukt, Vektorprodukt, Spatprodukt, lineare Unabhängigkeit, Basis, Orthonormalbasis, Projektion eines Vektors • Analytische Geometrie, Geraden und Ebenen im \mathbb{R}^2 und \mathbb{R}^3, Parameterdarstellung, Koordinatendarstellung, Hesse'sche Normalform, Schnitte von Geraden und Ebenen, Schnittwinkel und Abstände • Lineare Gleichungssysteme, elementare Zeilenumformungen, Rang einer Matrix, Lösungsmengen von linearen Gleichungssystemen • Zahlenfolgen und Grenzwerte • Eigenschaften von Funktionen, Nullstellen, Monotonie, Polstellen, Asymptoten, Verschiebung parallel zu Koordinatenachsen, Funktionengrenzwert, Stetigkeit von Funktionen, Extremwerte, Wendepunkte, Umkehrfunktionen, • elementare Funktionen, Polynome, gebrochen-rationale Funktionen, trigonometrische Funktionen und deren Umkehrfunktionen, Exponentialfunktion und Logarithmus, Hyperbelfunktionen, • Differenzialrechnung für Funktionen einer Variablen, Sekanten und Tangentensteigung, Differenzen- und Differenzialquotient, Ableitungsregeln, Regel von l'Hospital, Extremwertaufgaben |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Lothar Papula: <i>Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler</i>, Band 1-3, Springer, aktuelle Auflage • Thomas Westermann: <i>Mathematik für Ingenieure</i>, Springer, aktuelle Auflage • Klaus Dürrschnabel: <i>Höhere Mathematik</i>, Teubner Lehrbücher, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Technische Mechanik 1 (Statik)

| Modulübersicht | |
|------------------------------|--|
| EDV-Bezeichnung: | MECB120 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr.-Ing. Ansgar Blessing |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 1 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Grundkenntnisse Mathematik und Physik |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |
| Kompetenzen: | <p>Nach erfolgreichem Abschluss können die Studierenden ruhende mechanische Systeme analysieren, beschreiben und die Kräfte und Momente unter statischen Bedingungen berechnen, indem sie lernen, mechanische Bauteile und Systeme in statische Modelle zu überführen und für diese Modelle mathematische Gleichungen zu formulieren und zu lösen, um mechanische Problemstellungen mit ingenieurwissenschaftlichen Mitteln und Methoden bearbeiten zu können. Dazu gehören die Grundbegriffe der Statik, das Wechselwirkungsgesetz, die Beschreibung von Kräften, Kräftegruppen und verteilten Lasten mittels der Vektorrechnung, Kräfte- und Momentengleichgewichte, die Bestimmung von Lagerreaktionen und Schnittkräften an Trag- und Fachwerken, die Berechnung von Massenschwerpunkten, Reibungskräfte nach Coulomb sowie das Prinzip der virtuellen Arbeiten.</p> |
| Prüfungsleistungen: | <p>Benotete schriftliche Modulprüfung von 120 Min. Dauer. Die Modulnote von MECB120 entspricht der Note von MECB121</p> |
| Verwendbarkeit: | <p>Grundlage für die ingenieurtechnische Behandlung mechanischer Systeme in Beruf und Praxis, in der Lehre für die Technische Mechanik 2 (Festigkeitslehre) und 3 (Dynamik).</p> |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Technische Mechanik 1 (Statik) |
| EDV-Bezeichnung: | MECB121 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Martin Simon |
| Umfang (SWS/ECTS): | 5 SWS / 6 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit integrierten Übung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Im Rahmen dieser Vorlesung werden die Grundlagen der Statik in der technischen Mechanik behandelt. Die Themen umfassen folgende Punkte:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Grundbegriffe der Statik • Kräfte, Momente, Vektoren • Ebene und räumliche Statik • Zentrale Kraftsysteme und allgemeine Kraftsysteme • Kräfte- und Momentengleichgewichte • Lagerreaktionen und Gelenkkräfte • Tragwerke, Fachwerke • Schnittkräfte an einteiligen und mehrteiligen Tragsystemen • Belastung durch einzelne und verteilte Lasten • Berechnung von Schwerpunkten • Reibungsgesetz nach Coulomb, Seilhaftung und Seilreibung • Prinzip der virtuellen Arbeiten |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Schnell, W., Groß, D., Hauger, W.: <i>Technische Mechanik 1</i>, Springer, aktuelle Auflage • Hagedorn, P.: <i>Technische Mechanik 1</i>, Harri Deutsch Verlag, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Elektronik 1 – Gleichstromlehre

| Modulübersicht | |
|--|---------------------------|
| EDV-Bezeichnung: | MECB130 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr. Christof Krülle |
| Modulumfang (ECTS): | 5 CP |
| Einordnung (Semester): | 1 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: Kenntnisse der Grundlagen der Mathematik und Physik, insbesondere gekoppelte Gleichungssysteme, Ableiten, Extremwertbestimmung, Integrieren, Grenzwert-Betrachtungen, elektrische und magnetische Felder. | |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |
| Kompetenzen: Nach einem erfolgreichen Abschluss sind die Studierenden in der Lage, Modelle und Beschreibungen elektronischer Schaltungen hinsichtlich deren Gleichstromverhaltens selbstständig zu erstellen und auszuwerten. Diese Kenntnisse sind Basis für alle weiterführenden Betrachtungen in der Elektronik: Die Studierenden können selbstständig elektronische Schaltungen bewerten und auch entwerfen und den Einsatz elektronischer Schaltungen später in der Berufspraxis umsetzen. Ebenso können die Studierenden elektronische Schaltung mit Hilfe des Programms LTSPICE simulieren und die Ergebnisse hinsichtlich der Funktion bewerten. | |
| Prüfungsleistungen: Modulprüfung als Terminfach von 90 min Dauer bewertet. Die Modulnote für MECB130 entspricht der Note von MECB131. Die Kenntnisse und Kompetenzen im Labor MECB132 werden im Rahmen einer 20 minütigen Übungsaufgabe ohne Note geprüft. | |
| Verwendbarkeit: Die Inhalte des Moduls Elektronik 1 enthalten grundlegende Kenntnisse der Elektronik wie Knoten- und Maschensätze und die Anwendung von Lösungsstrategien für die Analyse von elektronischen Schaltungen (Knotenspannungs-Analyseverfahren); ferner spielt die mathematische Beschreibung von Bauteilen eine große Rolle. Das Beherrschen dieser Inhalte gilt als Voraussetzung für die weiterführenden Veranstaltungen im Bereich der Elektronik (z.B. Elektronik 2 und 3, Mikrocomputertechnik). | |

| Lehrveranstaltung: | Elektronik 1 |
|--|----------------------------|
| EDV-Bezeichnung: | MECB131 |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Olivier Schecker |
| Umfang (SWS/ECTS): | 4 SWS / 4 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: Im Rahmen dieser Vorlesung werden zunächst die physikalischen Grundlagen zum Verständnis von elektronischen Bauteilen und Verfahren zu Schaltungsanalyse vermittelt: Grundbegriffe: <ul style="list-style-type: none"> • SI - Einheiten, elektrische Ladungen, Ladungen im Atommodell, Leiter, Halbleiter, Nichtleiter, Ladung und Stromstärke, Stromdichte • Elektrische Arbeit: Elektrische Arbeit, Potential, Spannung, elektrische Feldstärke, Leistung, Wirkungsgrad | |

- Zweipole: Bezugspfeile von Strömen und Spannungen, Pfeilsysteme, passive Zweipole, Strom-Spannungskennlinie, ohmsches Gesetz, Temperaturabhängigkeit, aktive Zweipole, Leerlauf und Kurzschluss von Quellen, ideale Quellen
- Berechnung elektrischer Gleichstromkreise: Knotensatz, Maschensatz, Potentiale von Schaltungspunkten, Reihenschaltung und Parallelschaltung von Widerständen, Spannungsteiler-Regel, Stromteiler-Regel, (un)belasteter Spannungsteiler, lineare Quellen und ihre Ersatzschaltungen, lineare Ersatzzweipole
- Berechnung vermaschter Schaltungen, Superpositionsprinzip, Verbindung von Zweipolen, analytische und graphische Bestimmung der Ströme und Spannungen, Leistungsanpassung
- Vierpole: Idealer Transformator, bipolarer Transistor, graphische Bestimmung des Arbeitspunktes von Transistoren, Betriebszustände des Transistors, lineare Transistor- Ersatzschaltung für den Betrieb im aktiven Bereich, gesteuerte Quellen
- Operationsverstärker: Grundsaltungen mit dem Operationsverstärker, invertierender Verstärker, invertierender Verstärker mit endlicher Leerlaufverstärkung, invertierender Summier-Verstärker, nichtinvertierender Verstärker, Spannungsfolger, Differenzverstärker, ideale und reale Eigenschaften des OP, Versorgungsspannung des OPV;
- Weitere Grundsaltungen mit dem Operationsverstärker: Invertierender Integrator, invertierender Differentiator;
- Kondensator: Grundlagen, prinzipieller Aufbau, Parallel- und Reihenschaltung von Kondensatoren, Kondensatorgleichung, Energie im Kondensator
- Magnetismus: Magnetfeld um einen stromdurchflossenen Leiter, magnetischer Fluss, Kraft auf einen stromdurchflossenen Leiter im Magnetfeld, Kraft zwischen zwei stromdurchflossenen Leitern (Definition der Stromstärke), Kraft auf eine bewegte Ladung im Magnetfeld (Lorentz-Kraft), Induktionsgesetz, Selbstinduktion, Energie in der Spule, Parallel- und Reihenschaltung von Spulen;

Empfohlene Literatur:

- Vorlesungspräsentationen, Vorlesungsskript
- A. Führer et. al.: *Grundgebiete der Elektrotechnik Band 1: Stationäre Vorgänge*, 7. Auflage, Hanser Verlag, 2003
- U. Tietze, Ch. Schenk, *Halbleiter-Schaltungstechnik*, 12. Auflage, Springer Verlag, 2012

Anmerkungen:

-

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Elektronik 1 Labor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB132 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Klemens Gintner |
| Umfang (SWS/ECTS): | 1 SWS / 1 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Einführung in das Schaltungssimulationsprogramm LTSPICE • Simulation verschiedener Schaltungen mit unterschiedlichen Bauelementen (Diode, R, L, C) • Gleichstrom- und Transientenanalyse und deren Interpretation anhand von ausgewählten Beispielen • Parametervariation: Einfache, aber grundlegende Schaltungen wie Gleichrichter und Operationsverstärkerschaltungen • Ersatzquellen und Superpositionsprinzip |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Laborunterlagen, Vorlesungspräsentationen, Vorlesungsskript, • Führer, et.al.: <i>Grundgebiete der Elektrotechnik</i>, Band 1: Stationäre Vorgänge, 7. Auflage, Hanser Verlag, 2003 • Führer, et.al.: <i>Grundgebiete der Elektrotechnik</i>, Band 2: Zeitabhängige Vorgänge, 7. Auflage, Hanser Verlag, 2003 • L. Stiny: <i>Grundwissen Elektrotechnik</i>, Franzis Verlag, 2005 (oder aktuelle Auflage) |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Informatik I

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB140

Modulverantwortliche(r): Prof. Wietzke

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 1

Inhaltliche Voraussetzungen: keine

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Vermittlung von Grundlagen der Informatik und des Programmierens am Beispiel der formalen Sprache ANSI-C/C++.

Nach einem erfolgreichen Abschluss ist der Studierende in der Lage:

- Aufbau und Architektur digitaler Rechner zu kennen,
- Bedeutung informationstechnischer Begriffe (Informationsdarstellung, Zahlensysteme, Algorithmen) zu verstehen,
- grundlegende Konzepte der prozeduralen Programmierung und Modellierung zu verstehen und anwenden zu können,
- wichtige Sprachkonstrukte der Programmiersprache ANSI C/C++ zu beherrschen,
- insbesondere die üblichen Kontrollstrukturen zu beherrschen,
- mit allen Standard-Datentypen sowie ersten eigenen Datentypen umzugehen,
- algorithmische Denkmuster zu verstehen und in konkrete Programme umzusetzen.

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse der Studierenden werden anhand einer benoteten schriftlichen Modulprüfung von 90 min Dauer als Terminfach bewertet. Die Modulnote für MECB140 entspricht der Note für MECB141.

Das Labor Informatik I wird semesterbegleitend über Laborarbeiten geprüft und testiert.

Prüfungsvoraussetzung:

Das Labortestat ist Voraussetzung für die Teilnahme an der Modulprüfung.

Verwendbarkeit:

Die eigenständige Erstellung strukturierter Programme ist Voraussetzung für weiterführende Veranstaltungen im Mechatronik-Studium (z. B. Informatik 2, Mikrocomputertechnik, Komponenten-Architekturen).

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Informatik 1 |
| EDV-Bezeichnung: | MECB141 |
| Dozent/in: | Prof. Wietzke |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Die Vorlesung adressiert Themen aus den folgenden Bereichen:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Computersysteme und Informatik, Maschinenmodelle (Von-Neumann, Virtuelle Maschinen und Betriebssysteme), • Informationsdarstellung im Rechner, • Zahlensysteme (Dezimal-/Dual-/Oktal-/Hexadezimal-System) und Zeichencodes (ASCII, ANSI, EBCDI, Unicode), • Einführung in die Programmiersprache ANSI-C/C++, • Programmaufbau, Konstanten, Grunddatentypen, insb. Funktionen und Kontrollstrukturen, • Rekursionen, • Verwendung von Standardbibliotheken, • benutzerdefinierte Datentypen, • Zeiger und Arrays, • Algorithmen (Suche, Listen, binäre Bäume), • statische und dynamische Speicherplatzverwaltung, • Klassen, • modulare Programmierung, • begleitende Anwendungs-/Programmierbeispiele. |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Skript Vorlesung Informatik 1 • P. Prinz, U. Kirch-Prinz: <i>C++ lernen und professionell anwenden</i>, Mitp-Verlag, 2007 • Kernigham/Ritchie: <i>Programmieren in C</i>, Carl Hanser Verlag, ISO/IEC 14882-1998 • Herbert Schildt: <i>C++</i> • <i>International Standard – Programming Language - C++</i>, (http://www.ansi.org), • B.Stroustrup: <i>The C++ Programming Language</i>, Addison-Wesley, München, 2000 • Altklausuren |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Informatik 1 Labor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB142 |
| Dozent/in: | Prof. Wietzke |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | Die Inhalte der Lehrveranstaltung MECB141 werden in praktischen Laborübungen vertieft und testiert. |
| Empfohlene Literatur: | analog Lehrveranstaltung MECB141 |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Werkstoffkunde

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|-------------------|
| EDV-Bezeichnung: | MECB150 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr. Weygand |
| Modulumfang (ECTS): | 7 CP |
| Einordnung (Semester): | 1 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | keine |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |

Kompetenzen:

Werkstoffkunde:

Die Studierenden können die Werkstoffgruppen Metalle, Polymere, Keramik und Verbundwerkstoffe hinsichtlich ihrer mechanischen Eigenschaften beurteilen, indem sie deren Aufbau (Mikrostruktur) und den Einfluss von Herstellung und Wärmebehandlung auf die Mikrostruktur (u.a. mittels Phasendiagrammen) analysieren und die Methoden der Werkstoffprüfung anwenden, um in Folgeveranstaltungen und im Berufsleben Werkstoffe für ingenieurtechnische Anwendungen in Konstruktion und Fertigung auswählen zu können.

Einführung in die Mechatronik:

Die Studierenden haben einen Überblick über die Themengebiete der Mechatronik und können die wesentlichen Bestandteile eines mechatronischen Systems benennen und deren Funktionen zuordnen.

Die Studierenden sind in der Lage, eine Aufgabe aus einem technischen Bereich zu bearbeiten und zumindest teilweise zu realisieren. Sie haben damit erste praktische Erfahrungen in Teamarbeit zu Anwendungsfällen studienrelevanter Themen, wie Programmierung, Elektronik, Mechanik usw.

Nach erfolgreichem Abschluss ist der Studierende in der Lage,

- eine Aufgabenstellung in einem vorgegebenen Themengebiet zu verstehen
- Problemlösungsansätze zur Realisierung einer Lösung zu entwickeln
- die Lösungsansätze anhand der gemachten Erfahrungen zu bewerten
- die Ergebnisse schriftlich und mündlich zu präsentieren

Prüfungsleistungen:

MECB151: benotete, schriftliche Klausur, Dauer 120 min

MECB152: Studienarbeit oder Referat oder Laborarbeit (unbenotet)

Verwendbarkeit:

Das Modul Werkstoffkunde steht in enger Beziehung zu den Modulen Technische Mechanik 2 und Produktion.

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Werkstoffkunde |
| EDV-Bezeichnung: | MECB151 |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Weygand |
| Umfang (SWS/ECTS): | 5 SWS / 5 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Werkstoffklassen, Werkstoffauswahl und Marktsituation, • Aufbau von Materialien: Bindungsarten; Atomanordnung, Gitterfehler • Eigenschaften der Materialien: physikalische und mechanische Eigenschaften • Werkstoffprüfung: Zugversuch, Härteprüfung, Dauerschwingversuch, zerstörungsfreie Prüfung • Thermisch aktivierte Prozesse: Diffusion, Erholung und Rekristallisation, Kriechen und Spannungsrelaxation, Sintern • Besonderheiten der Polymere: Glasübergangstemperatur, zeit- und temperaturabhängiges mechanisches Verhalten • Legierungstheorie: Zustandsschaubilder für Zweistoffsysteme, Beispiele aus der Praxis, • Eisen-Kohlenstoff-Diagramm und Eisenlegierungen, • Einführung in Aluminiumlegierungen: Eigenschaften, Ausscheidungshärten, • Polymere: Synthese, Verarbeitung, Anwendung |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Eigenes Vorlesungsskript • Bargel, H.-J., Schulze, G.: <i>Werkstoffkunde</i>, Springer, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Einführung in die Mechatronik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB152 |
| Dozent/in: | Studiendekan |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor mit integrierten Vorlesungs- und Übungsanteilen |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Einführung in die Mechatronik • Praktische Arbeit mit/an einem mechatronischen Objekt • Erläuterung der Themen technische Mechanik, Elektronik, Informatik, Regelung/Steuerung, Aktorik/Sensorik, Mikrocomputer, ... • Sicherheitsaspekte in der Mechatronik (Strom/Spannung, Laser, Akkus, Roboter, ...) • Sicherheitseinweisungen • Technikfolgenabschätzung |
| Empfohlene Literatur: | - |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Höhere Mathematik 2 - Lineare Algebra und Analysis 2

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|---|
| EDV-Bezeichnung: | MECB210 |
| Modulverantwortlicher: | Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Olawsky |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 2 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Mathematikkennnisse aus dem Modul „Höhere Mathematik 1“ |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |

Kompetenzen:

Nach einem erfolgreichen Abschluss dieser Lehrveranstaltung

- verstehen die Teilnehmenden lineare Abbildungen zwischen endlich-dimensionalen Vektorräumen, beherrschen das Rechnen mit Matrizen sowie das Berechnen von Eigenwerten und Eigenvektoren
- beherrschen die Teilnehmenden die grundlegenden Rechenoperationen für Matrizen, einschließlich Matrizenmultiplikation und Invertierung von Matrizen, und können die Determinante einer Matrix bestimmen und in verschiedenen Fragenstellungen interpretieren (wie z. B. lineare Gleichungssysteme, lineare Unabhängigkeit von Vektoren...)
- können die Teilnehmenden Eigenwertprobleme erkennen und lösen,
- sind die Teilnehmenden in der Lage, die Begriffe der Integralrechnung zu erklären, sowie unbestimmte, bestimmte und uneigentliche Integrale zu berechnen und die Integrationsmethoden partielle Integration, Substitution und Partialbruchzerlegung sicher anzuwenden
- verstehen die Teilnehmer den Begriff der Reihe und können den Wert grundlegender Zahlenreihen berechnen sowie Konvergenzkriterien für Reihen sicher anwenden
- können die Teilnehmenden Taylor-Reihen berechnen oder aus bekannten Taylor-Reihen herleiten und den Konvergenzbereich der Taylor-Reihen bestimmen,
- sind die Teilnehmenden in der Lage, Fourier-Reihen von Funktionen aufzustellen und zu interpretieren,
- beherrschen die Teilnehmer die Differenzialrechnung für Funktionen mehrere Variablen und können die Begriffe partielle Ableitung, Gradient und totales Differenzial erklären sowie sicher für die Fehlerabschätzung Extremwertberechnung für Funktionen zweier Variablen anwenden
- können die Teilnehmenden die Ableitung von Kurven interpretieren sowie Kurvenintegrale sicher berechnen,
- beherrschen die Teilnehmenden das Berechnen von Bereichsintegralen und das Anwenden von der Substitutionsregel für Bereichsintegrale.

Die Teilnehmenden beherrschen die mathematischen Inhalte soweit, dass sie diese in den ingenieurwissenschaftlichen Anwendungsvorlesungen sicher einsetzen können.

Prüfungsleistungen:

Benotete, schriftliche Klausur, 120 Minuten Prüfungsdauer

Verwendbarkeit:

Die in dieser Lehrveranstaltung vermittelten Kenntnisse werden in ingenieurwissenschaftlichen Lehrveranstaltungen eingesetzt.

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Höhere Mathematik 2 - Lineare Algebra und Analysis 2 |
| EDV-Bezeichnung: | MECB211 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Olawsky |
| Umfang (SWS/ECTS): | 5 SWS / 6 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit integrierten Übungen |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Lineare Abbildungen in endlich-dimensionalen Vektorräumen und Darstellung von linearen Abbildungen mit Matrizen. • Matrizenoperationen: Addition, Multiplikation mit einem Skalar, Hintereinanderausführung von linearen Abbildungen (Matrizenmultiplikation), Invertieren einer Matrix, Determinante einer Matrix • Eigenwerte und Eigenvektoren von Matrizen, Transformation einer linearen Abbildung/Matrix bei Basistransformationen • Integralrechnung, unbestimmtes und bestimmtes Integral, partielle Integration, Substitution, Partialbruchzerlegung, uneigentliche Integrale • Zahlenreihen, geometrische Reihe, Konvergenzkriterien für Reihen • Potenzreihen, Konvergenzbereich • Taylor-Reihen und Taylor-Polynome, Satz von Taylor, Anwendung von Taylor-Reihen • Fourier-Reihen, Gibbs'sches Phänomen • Differenzialrechnung für Funktionen mehrere Variablen, Niveaumengen, partielle Funktionen, partielle Ableitung, Gradient, totales Differenzial, Fehlerabschätzung mit dem totalen Differenzial, Extremwertberechnung für Funktionen zweier Variablen • Kurven, Ableitung von Kurven, Kurvenintegrale • Bereichsintegrale, Substitutionsregel für Bereichsintegrale |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Lothar Papula: <i>Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler</i>, Band 1-3, Springer, aktuelle Auflage • Thomas Westermann: <i>Mathematik für Ingenieure</i>, Springer, aktuelle Auflage • Klaus Dürschnabel: <i>Höhere Mathematik</i>, Teubner Lehrbücher, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Technische Mechanik 2 - Festigkeitslehre

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|--|
| EDV-Bezeichnung: | MECB220 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr. Sabine Weygand |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 2 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Höhere Mathematik 1, Technische Mechanik 1, Werkstoffkunde |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |

Kompetenzen:

Nach erfolgreichem Abschluss können die Studierenden die Beanspruchung und Verformung mechanischer Bauteile und Systeme berechnen, indem sie lernen, Gleichgewichtsbedingungen, geometrische Beziehungen und ein lineares Elastizitätsgesetz auf unterschiedliche Belastungsfälle analytisch anzuwenden und numerische Beanspruchungsanalysen mittels Finite-Element-Methode (FEM) durchzuführen, um mechanische Bauteile und Systeme hinsichtlich der Festigkeit und Sicherheit in Abhängigkeit vom Werkstoff dimensionieren zu können.

Prüfungsleistungen:

MECB221: Benotete schriftliche Modulprüfung von 90 min. Dauer
MECB222: Laborbericht
Die Modulnote von MECB220 entspricht der Note von MECB221.

Verwendbarkeit:

Grundlage für die ingenieurtechnische Behandlung mechanischer Systeme in Beruf und Praxis, in der Lehre für Konstruktionsübung, Robotik und Bionik, Industrielle Mechatronik.

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Technische Mechanik 2 (Festigkeitslehre) |
| EDV-Bezeichnung: | MECB221 |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Sabine Weygand |
| Umfang (SWS/ECTS): | 4 SWS / 5 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit integrierten Übung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Grundbegriffe der Festigkeitslehre • Zug- und Druckbeanspruchung, Biegebeanspruchung, Scherbeanspruchung, Torsionsbeanspruchung und Knickbeanspruchung • Materialgesetze für Elastizität und Temperaturbeanspruchung • statisch unbestimmte Systeme • Flächenträgheits- und Widerstandsmomente • ein- und mehrachsige Beanspruchung • Spannungs- und Verzerrungstensor • zusammengesetzte Beanspruchung • Vergleichsspannungen und Festigkeitshypothesen |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Schnell, W., Groß, D., Hauger, W.: <i>Technische Mechanik 1</i>, Springer, aktuelle Auflage • Hagedorn, P.: <i>Technische Mechanik 1</i>, Harri Deutsch Verlag, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | keine |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | FEM in der Festigkeitslehre |
| EDV-Bezeichnung: | MECB222 |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Sabine Weygand |
| Umfang (SWS/ECTS): | 1 SWS / 1 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Vorgehensweise bei Finite-Element-Methoden (FEM)</p> <ul style="list-style-type: none"> • Einarbeitung in eine FEM-Software • FEM-Analyse eines Stabsystems • FEM-Analyse eines Tragwerks mit Balkenelementen • Vorstellung weiterer Elementtypen • FEM-Analyse eines einfachen Bauteils mit Scheibenelementen • Prüfung der Ergebnisse auf Genauigkeit und Plausibilität |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Eigenes Skript • Schnell, W., Groß, D., Hauger, W.: <i>Technische Mechanik 2 - Elastostatik</i>, Springer, aktuelle Auflage • Issler, L., Ruoß, H., Häfele, P.: <i>Festigkeitslehre – Grundlagen</i>, Springer, aktuelle Auflage • Hahn, H. G.: <i>Methode der finiten Elemente in der Festigkeitslehre</i>, AULA-Verlag, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | keine |

Modulname: Elektronik 2 – Wechselstromlehre

| Modulübersicht | |
|------------------------------|---|
| EDV-Bezeichnung: | MECB230 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr. Christof Krülle |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 2 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Kenntnisse der Grundlagen der Elektrotechnik (Vorlesung Elektronik 1): Zweipoltheorie, Ersatzspannungsquelle, Netzwerkanalyse, Bauelemente (Widerstand, Kondensator, Spule, Transistor), Grundsaltungen mit Operationsverstärkern, Grundverständnis für sinusförmige Größen, Rechnen mit komplexen Zahlen |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |
| Kompetenzen: | Nach erfolgreichem Abschluss sind die Studierenden in der Lage, Netzwerke mit frequenz- abhängigen Bauteilen theoretisch zu analysieren, numerisch zu simulieren und im Labor aufzubauen und zu vermessen. Sie können Schaltungen mit Operationsverstärkern diskutieren, Bode-Diagramme theoretisch konstruieren und anwenden, um einfache Filterschaltungen zu verstehen, diese zu entwerfen und aufzubauen. Die Grundprinzipien der Rundfunktechnik mit Amplitudenmodulation sind soweit verstanden, dass die Studierenden aus einem einfachen Schwingkreis einen funktionstüchtigen Mittelwellenempfänger aufbauen können. |
| Prüfungsleistungen: | Schriftliche Modulprüfung von 90 min Dauer bewertet. Die Modulnote für MECB230 entspricht der Note von MECB231. Das Labor MECB232 wird anhand von Laborberichten ohne Note bewertet. |
| Verwendbarkeit: | Die Inhalte des Moduls Elektronik 2 enthalten grundlegende Kenntnisse der Wechselstromlehre wie Frequenzgang (Amplituden-/Phasengang, mit Bode-Diagramm) und die Anwendung von Lösungsstrategien für die Analyse von elektronischen Schaltungen bei sinusförmiger Anregung. Sie bilden eine Grundvoraussetzung zum Verständnis der Nachrichtentechnik. |

| | |
|---|---------------------------|
| Lehrveranstaltung: | Elektronik 2 |
| EDV-Bezeichnung: | MECB231 Elektronik 2 |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Christof Krülle |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: Erörterung des Grundlagenwissens der Wechselstromlehre: <ul style="list-style-type: none"> • Periodische Schwingungen: Mittelwerte periodischer Größen, Gleichwert, Effektivwert, Gleichrichtwert, sinusförmige Schwingungen, Mittelwerte sinusförmiger Schwingungen, Überlagerung von Sinusgrößen, Zeigerdarstellung, komplexe Symbole, ohmscher Widerstand, idealer Kondensator und ideale Spule bei sinusförmiger Ansteuerung, Knoten- und Maschengleichungen bei komplexen Spannungen und Strömen, Gesamtimpedanz einer Reihen- und einer Parallelschaltung, Ströme und Spannungen in komplexen Netzwerken, R-C-Schaltung, R-L-Schaltung, maßstäbliche Zeigerdiagramme • Netzwerke bei veränderlicher Frequenz: Wirkung von L und C, Amplituden- und Phasengang, Bode-Diagramm des Tief- und des Hochpasses, Tief- und Hochpass mit Spule und Widerstand, logarithmische Größenverhältnisse (Dezibel) • Hintereinanderschaltung von Vierpolen: Amplituden- und Phasenverläufe von einfachen Übertragungsfunktionen, Konstante, negative Konstante, Differentiator, Integrator, Tiefpass, Hochpass • Resonanz: Reihenschwingkreis, Parallelschwingkreis, Bandpass • Komplexe Leistung: Leistung an einem Widerstand R, Leistung an einem idealen Kondensator C, Leistung an einer idealen Spule L, komplexe Leistung | |
| Empfohlene Literatur: <ul style="list-style-type: none"> • Vorlesungspräsentationen, Vorlesungsskript • U. Tietze, Ch. Schenk: <i>Halbleiter-Schaltungstechnik</i>, Springer Verlag, 12. Auflage • Führer, K. Heidemann, W. Nerreter: <i>Grundgebiete der Elektrotechnik</i>; Band 1: stationäre Vorgänge; Carl Hanser Verlag München Wien, 5. Auflage, • A. Führer, K. Heidemann, W. Nerreter: <i>Grundgebiete der Elektrotechnik</i>; Band 2: Zeitabhängige Vorgänge; Carl Hanser Verlag München Wien, 5. Auflage | |
| Anmerkungen: - | |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Elektronik 2 Labor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB232 |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Christof Krülle |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Einführung in die Messgeräte: Netzgerät, Digitalmultimeter, Signalgenerator, einfache Schaltungen wie Spannungs- und Strom-Teiler, Oszilloskop, Laborsteckbrett, Tastkopf • RC- und Diodenschaltungen: Tiefpass, Hochpass, Phasenschieber, Dioden-Kennlinien (Si-, Ge-, Zenerdiode), Dioden-Logik • Operationsverstärker-Grundsaltungen: invertierender Verstärker, nichtinvertierenden Verstärker, Filterschaltung mit OPV • Schwingkreise: Reihen-Schwingkreis, Parallel-Schwingkreis, Streukapazität, AM-Modulation/Demodulation, Filter, FM-Modulation/Demodulation |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Laborunterlagen, Vorlesungspräsentationen, Vorlesungsskript • U. Tietze, Ch. Schenk: <i>Halbleiter-Schaltungstechnik</i>, Springer Verlag , 12. Auflage • Führer, K. Heidemann W. Nerreter: <i>Grundgebiete der Elektrotechnik</i>; Band 1: stationäre Vorgänge; Carl Hanser Verlag München Wien, 5. Auflage, • A. Führer, K. Heidemann W. Nerreter: <i>Grundgebiete der Elektrotechnik</i>; Band 2: Zeitabhängige Vorgänge; Carl Hanser Verlag München Wien, 5. Auflage |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Informatik 2

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|-----------------|
| EDV-Bezeichnung: | MECB240 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Wietzke |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 2. Fachsemester |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Informatik 1 |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |

Kompetenzen:

Die Studierenden beherrschen die Grundlagen der Informatik und des objektorientierten Programmierens am Beispiel der formalen Sprache ANSI-C++.

Durch Vorstellung der wesentlichen Konstrukte der Objektorientierung und wesentlicher Datenstrukturen in der Vorlesung und durch begleitende Laborveranstaltungen mit eigenen Implementierungen sind die Studierenden nach einem erfolgreichen Abschluss in der Lage:

- Objektorientierte Programme zu strukturieren,
- in Teamstrukturen SW zu erstellen,
- Klassen zu deklarieren und zu implementieren
- Statische und dynamische Datenstrukturen zu verwenden,
- Wiederverwendung zu verstehen und zu verwenden,
- mit den Konzepten Überschreiben, Überladen, Ergänzen umzugehen,
- Grundbegriffe wie Scheduling, Prioritäten zu verstehen,
- mit Prozessen und Threads umzugehen,
- eigene SW-Komponenten zu erstellen.

Die Studierenden können damit in weiteren Qualifizierungen oder im Beruf embedded mechatronische Systeme implementieren und in Betrieb nehmen.

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse der Studierenden werden anhand einer benoteten schriftlichen Modulprüfung von 90 min Dauer bewertet. Die Modulnote für MECB240 entspricht der Note für MECB241.

MECB242 Labor Informatik 2 wird semesterbegleitend über Laborarbeiten ohne Note geprüft und testiert. Prüfungsvoraussetzung:

Das Labortestat ist Voraussetzung für die Teilnahme an der Modulprüfung.

Verwendbarkeit:

Die eigenständige Erstellung strukturierter objektorientierter Programme ist Voraussetzung für weiterführende Veranstaltungen im Mechatronik-Studium (z.B. Komponenten-Architekturen).

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Informatik 2 |
| EDV-Bezeichnung: | MECB241 |
| Dozent/in: | Prof. Wietzke |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Die Vorlesung adressiert Themen aus den folgenden Bereichen:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Struktur objektorientierter Programme, • Klassen-Konzepte, -Methoden, -Attribute, abstrakte Klassen • Statische und dynamische Datenstrukturen wie verkettete Listen, Stack, Queue, Container, • Wiederverwendung durch Vererbung, Komposition, Aggregation, • Überschreiben, Überladen, Ergänzen, • Speicherlayout verwendeter Implementierungen, • Scheduling, Prioritäten, Prozesse, Threads unter Linux • SW-Komponenten |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Skript Vorlesung Informatik 2, • Herbert Schildt: C++ • Ulrich Kaiser: <i>C/C++: Das umfassende Lehrbuch</i>, Galileo Computing, aktuelle Auflage • Scott Meyers: <i>Effective C++</i>, O'Reilly, aktuelle Auflage • Stanley B. Lippmann: <i>Essential C++</i>, Addison-Wesley, aktuelle Auflage • B. W. Kernighan, D. M. Ritchie: <i>Programmieren in C</i>, Hanser Fachbuch, aktuelle Auflage • Plauger: <i>The Standard C Library</i>, Pearson Education, aktuelle Auflage • P. Thömmes: <i>Notizen zu C++</i>, Springer, aktuelle Auflage • Richard C. Lee: <i>UML and C++</i>, PHI, aktuelle Auflage • B. Stroustroupe: <i>The C++ programming language</i>, Addison Wesley, aktuelle Auflage |
| Altklausuren | |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Informatik 2 Labor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB242 |
| Dozent/in: | Prof. Wietzke |
| Umfang (SWS): | 2 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | Die Inhalte der Lehrveranstaltung MECB242 werden in praktischen Laborübungen vertieft und testiert . |
| Empfohlene Literatur: | analog Lehrveranstaltung MECB241 |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: CAD / Bauelemente

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|--|
| EDV-Bezeichnung: | MECB250 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr.-Ing. Ansgar Blessing |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 2 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Höhere Mathematik 1, Technische Mechanik 1, Grundkenntnisse Physik |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |

Kompetenzen:

Nach erfolgreichem Abschluss können die Studierenden Handskizzen erstellen, Technische Zeichnungen lesen und normgerecht erstellen, Stücklisten erstellen, mit 3D-CAD-Systemen Bauteile und Baugruppen modellieren und Technische Zeichnungen ableiten, Modelldaten für den CAD-Datenaustausch aufbereiten, Daten für Rapid-Prototyping-Teile erzeugen, sowie Änderungskonstruktionen durchführen. Die hierbei erstellten Modelle berücksichtigen bereits die Verwendung von Bauelementen und Normteilen. Die Studierenden können die wichtigsten Bauelemente der Mechatronik in Konstruktionen verwenden und die zugehörigen grundlegenden Auslegungen (Berechnungen) durchführen.

Prüfungsleistungen:

MECB251 (CAD): testierte Übungsaufgaben und eine schriftliche Prüfung mit Entwurf (am PC) von 90 min. Dauer
MECB252 (Bauelemente): benotete schriftliche Prüfung von 60 Min. Dauer
MECB253 (Technisches Zeichnen): Testate für Übungsaufgaben
Die Modulnote für MECB250 setzt sich zusammen aus MECB251 und MECB252 anteilig der ETCS.

Verwendbarkeit:

Grundlage für die Ingenieurstätigkeit in Beruf und Praxis, in der Lehre für Konstruktionsübung, Praxistätigkeit, Projektarbeiten

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | CAD / Rechnergestützte Konstruktion |
| EDV-Bezeichnung: | MECB251 |
| Dozent/in: | N.N., Dipl.-Ing. (FH) Oliver Stumpf |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Im Rahmen dieses Labors werden folgende Inhalte vermittelt:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Rechnergestützte Konstruktion mit marktüblichen 3D-CAD-Systemen • Erstellen von Bauteilen als Volumenmodelle mit Hilfe von skizzen- und featurebasierten Konstruktionselementen • Erstellen und Ändern von Baugruppen • Ableiten von normgerechten Zeichnungen aus Bauteilen und Komponenten |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Hans Hoischen/Andreas Fritz: <i>Technisches Zeichnen</i>, Cornelsen 2018 • Susanna Labisch, Georg Wählisch: <i>Technisches Zeichnen</i>, Springer, aktuelle Auflage • Andreas Meyer, Sándor Vajna: <i>Creo Parametric 4.0 für Einsteiger</i>, Springer 2018 • Roger Toogood: <i>Creo Parametric 4.0 Advanced Tutorial</i>, Taylor & Francis, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | keine |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Bauelemente |
| EDV-Bezeichnung: | MECB252 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Ansgar Blessing |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Im Rahmen dieser Vorlesung werden die wichtigsten mechatronischen Bauelemente, ihren Einsatzbereich und deren grundlegende Auslegung behandelt:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Grundbegriffe, Normzahlen und –reihen, Toleranzen und Passungen • Verbindungs- und Sicherungselemente (Schrauben, Stifte, Nieten) • Achsen, Wellen • Kupplungen • Wälz- und Gleitlager • Dichtungen • Riemen- und Kettentriebe • Zahnräder und Zahnradgetriebe • Leiterplatten, Aufbau- und Verbindungstechnik (THT, SMT) • passive elektronische Bauelemente (Widerstände, Kondensatoren, Spulen) • aktive elektronische Bauelemente (Halbleiter) |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Roloff / Matek: <i>Maschinenelemente</i>; Springer Verlag, aktuelle Auflage • DUBBEL; <i>Taschenbuch für den Maschinenbau</i>; Springer Verlag, aktuelle Auflage • Ringhandt, Horst, Christoph Wirth: <i>Feinwerkelemente</i>; Carl Hanser Verlag, aktuelle Auflage • Hummel, Manfred; <i>Einführung in die Leiterplattentechnologie</i>; Eugen G. Leuze Verlag, aktuelle Auflage • Weber, Peter; <i>Kostenbewusstes Entwickeln und Konstruieren</i>, expert verlag, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | keine |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Technisches Zeichnen |
| EDV-Bezeichnung: | MECB253 |
| Dozent/in: | N.N., Prof. Dr.-Ing. Robert Weiß |
| Umfang (SWS/ECTS): | 1 SWS / 1 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit Übung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Grundlagen des Technischen Zeichnens (darstellende Geometrie) • Projektionsarten (Anordnung von Ansichten) • Werkstückdarstellungen im Schnitt • Bemaßungen und Bemaßungsarten • Maßtolerierung, Form- und Lagetoleranzen • Werkstoff- und Oberflächenangaben • Normteile • Einzelteil-, Zusammenbauzeichnung • Konstruktionsstücklisten • Arbeitspläne. |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Hoischen: <i>Technisches Zeichnen</i>, Cornelsen Verlag, aktuelle Auflage • Böttcher/Forberg: <i>Technisches Zeichnen</i>, B.G. Teubner, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | keine |

Modulname: Höhere Mathematik 3

Differenzialgleichungen, Integraltransformationen und numerische Programmierung

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|--|
| EDV-Bezeichnung: | MECB310 |
| Modulverantwortlicher: | Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Olawsky |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 3 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Mathematikkenntnisse aus den Modulen „Höhere Mathematik 1“ und „Höhere Mathematik 2“ |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |

Kompetenzen:

Nach einem erfolgreichen Abschluss dieser Lehrveranstaltung sind die Studierenden in der Lage,

- separable Differenzialgleichungen, lineare Differenzialgleichungen erster Ordnung sowie lineare Differentialgleichungen n-ter Ordnung sicher zu lösen,
- mittels Variation der Konstanten bzw. durch spezielle Lösungsansätze partikuläre Lösungen von inhomogenen Differenzialgleichungen zu berechnen
- die Lösungen von linearen Differenzialgleichungssystemen mit konstanten Koeffizienten zu berechnen
- Differenzialgleichungen beliebiger Ordnung in ein Differenzialgleichungssystem erster Ordnung umzuschreiben
- mit Hilfe der Laplace-Transformation lineare Differenzialgleichungen zu lösen
- die Fourier-Transformation sicher anzuwenden,
- numerische Verfahren für gewöhnliche Differenzialgleichungssysteme erster Ordnung einzusetzen
- MATLAB als numerische Programmierumgebung zum Lösen mathematische Probleme sicher einzusetzen
- Differenzialgleichungssysteme in Simulink umzusetzen

Die Teilnehmenden dieses Moduls beherrschen die erlernten mathematischen Fähigkeiten, dass sie diese in den ingenieurwissenschaftlichen Anwendungsfächern (insbesondere Regelungstechnik und Technische Mechanik) sicher einsetzen können.

Prüfungsleistungen:

MECB311: benotetete schriftliche Klausur, 90 Minuten

MECB312: unbenotete Laborarbeit

Verwendbarkeit:

Die in diesem Modul vermittelten mathematischen Kompetenzen werden in ingenieurwissenschaftlichen Lehrveranstaltungen wie Technische Mechatronik 3 oder Regelungstechnik eingesetzt.

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Höhere Mathematik 3 Gewöhnliche Differenzialgleichungen und Integraltransformationen |
| EDV-Bezeichnung: | MECB311 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Olawsky |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 4 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit integrierten Übungen |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Grundlegende Definitionen für gewöhnliche Differenzialgleichungen • Separable Differenzialgleichungen • Lineare Differenzialgleichungen erster Ordnung • Lineare Differenzialgleichungen n-ter Ordnung mit konstanten Koeffizienten • Berechnung der Lösung der homogenen Differenzialgleichung, Berechnung einer partikulären Lösung über Variation der Konstanten und über spezielle Lösungsansätze, Superpositionsprinzip • Laplace-Transformation, Transformationsregeln und Tabelle, inverse Laplace-Transformation, Anwenden der Laplace-Transformation für lineare Differenzialgleichungen n-ter Ordnung mit konstanten Koeffizienten • Umformen einer Differenzialgleichung zu einem Differenzialgleichungssystem erster Ordnung • Lineare Differentialgleichungssysteme erster Ordnung mit konstanten Koeffizienten, Berechnung einer partikulären Lösung über Variation der Konstanten • Komplexe Fourier-Reihen, Fourier-Transformation |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Lothar Papula: <i>Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler</i>, Band 1-3, Springer, aktuelle Auflage • Thomas Westermann: <i>Mathematik für Ingenieure</i>, Springer, aktuelle Auflage • Klaus Dürschnabel: <i>Höhere Mathematik</i>, Teubner Lehrbücher, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Numerische Programmierung |
| EDV-Bezeichnung: | MECB312 |
| Dozent/in: | Prof. Helmut Scherf |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Einführung in MATLAB</p> <ul style="list-style-type: none"> • Einfache Operationen • Matrizen und Vektoren • MATLAB-Funktionen • Plotten mit MATLAB • Programmieren mit MATLAB • Symbolisches Rechnen mit MATLAB <p>Einführung in Simulink</p> <ul style="list-style-type: none"> • Funktionsprinzip und Handhabung von Simulink • Erstellen eines Simulink-Blockschaltbildes • Parametrierung der Simulink-Blöcke • Lösen von Differenzialgleichungen mit Simulink • Aufruf von Simulink-Systemen unter MATLAB • Übernahme der Plots in Word oder Powerpoint |
| Empfohlene Literatur: | Beucher, O.: MATLAB und Simulink, PEARSON STUDIUM 2002, ISBN 3-8273-7042-6 |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Technische Mechanik 3 - Dynamik

| Modulübersicht | |
|------------------------------|---|
| EDV-Bezeichnung: | MECB320 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr.-Ing. Ansgar Blessing |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 3 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Höhere Mathematik, Technische Mechanik 1 |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |
| Kompetenzen: | <p>Nach erfolgreichem Abschluss können die Studierenden mechanische Systeme unter Bewegung und zeitlich veränderlicher Belastung analysieren, beschreiben und die Kräfte und Momente unter dynamischen Bedingungen berechnen, indem sie lernen, mechanische Bauteile und Systeme in dynamische Modelle zu überführen und für diese Modelle mathematische Gleichungen zu formulieren und zu lösen, um dynamische Problemstellungen mit ingenieurwissenschaftlichen Mitteln und Methoden bearbeiten zu können. Dazu gehören die Kinematik des Massenpunktes und der starren Körper in Translation, Rotation und allgemeiner räumlicher Bewegung, die Kinetik mit freier und geführter Bewegung, Impuls, Stoßvorgänge, Schwerpunkt-, Momenten- und Drallsatz, Energiemethoden mit Arbeits- und Energiesatz, Prinzip von d'Alembert und Lagrange'sche Gleichungen 2. Art sowie freie und erzwungene Schwingungen linearer Schwinger. Weiterhin können die Studierenden parametrische Beschreibungen aus der Technischen Mechanik (Dynamik) auswerten und nicht geschlossen lösbare Fragestellungen mit Hilfe numerischer Verfahren lösen, indem Sie numerische Beschreibungen für Dynamikberechnungen selbständig erstellen und numerische Lösungen mittels einschlägiger Software (z.B. Matlab/Simulink, Octave, ...) berechnen.</p> |
| Prüfungsleistungen: | <p>Benotete schriftliche Modulprüfung von 120 min. Dauer</p> |
| Verwendbarkeit: | <p>Grundlage für die ingenieurtechnische Behandlung dynamischer Systeme in Beruf und Praxis, in der Lehre für Konstruktionsübung, Regelungstechnik, Robotik und Bionik, Industrielle Mechatronik.</p> |

| | |
|--|---|
| Lehrveranstaltung: | Technische Mechanik 3 (Dynamik) |
| EDV-Bezeichnung: | MECB321 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Ansgar Blessing, Prof. Dr. Norbert Skricka |
| Umfang (SWS/ECTS): | 5 SWS / 6 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit Übung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| <p>Inhalte: Im Rahmen dieser Vorlesung werden folgende Themen behandelt:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Kinematik des Massenpunktes, Kinematik der Relativbewegung, • Kinematik des starren Körpers: Translation, Rotation, allgemeine räumliche Bewegung • Impuls, Schwerpunktsatz • Massenträgheitsmoment, Satz von Steiner, Drall • Momentensatz, Kinetik der ebenen Bewegung, Eulersche Kreiselgleichungen, Rotation eines starren Körpers um eine feste Achse • Impuls- und Drallsatz, einfache Stoßvorgänge • Arbeit konservativer und nichtkonservativer Kräfte, Potential, kinetische Energie, Arbeits- und Energiesatz • Prinzipien der Mechanik, generalisierte Koordinaten, Prinzip von d'Alembert, Lagrange'sche Bewegungsgleichungen 2. Art • Freie und erzwungene Schwingungen linearer Schwinger • numerische Integration und Darstellung zu Ergebnissen der Kinematik des Punktes • Berechnung und Darstellung zu Ergebnissen der Kinematik des Starrkörpers • Berechnungen und Darstellungen von Ergebnissen der Relativkinematik • Numerische Analyse von Bewegungsgleichungen, Koordinatentransformationen • Lösung der Schwingungsdifferentialgleichungen: Analyse der stationären Lösungen und numerische Lösungen bei transientser Erregung • Numerische Betrachtung von Schwingungssystemen mit mehreren Freiheitsgraden und Plausibilität | |
| <p>Empfohlene Literatur:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Schnell, W., Groß, D., Hauger, W.: <i>Technische Mechanik 3</i>, Springer, aktuelle Auflage • Hagedorn: <i>Technische Mechanik 3</i>, Harri Deutsch Verlag, aktuelle Auflage | |
| <p>Anmerkungen: keine</p> | |

Modulname: Elektronik 3 – Digitalelektronik

| Modulübersicht | |
|---|---------------------------|
| EDV-Bezeichnung: | MECB330 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr. Christof Krülle |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 3 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: Kenntnisse der Grundlagen der Elektrotechnik (Vorlesung Elektronik 1): Zweipoltheorie, Netzwerkanalyse, Bauelemente (Widerstand, Diode, Transistor), Grundschaltungen mit Operationsverstärkern, Boolesche Algebra | |
| Voraussetzungen nach SPO: Zulassung Hauptstudium | |
| Kompetenzen: Nach erfolgreichem Abschluss können die Studierenden logische Ausdrücke in elektronische Schaltungen übersetzen, einfache Logikschaltungen analysieren und aufbauen, weit verbreitete schaltungstechnische Lösungen verstehen und diese Schaltungen an veränderte Randbedingungen anpassen. Sie haben vertiefte Kenntnisse in der Digitalelektronik (z.B. ADU und DAU) anhand von praktischen Beispielen gewonnen. Darüber hinaus können die Teilnehmenden grundlegende theoretische und praktische Verfahren der Leistungselektronik für elektrische Maschinen anwenden, indem sie wissen, wie aus dem elektrischen Netz heraus Batterien mittels Leistungselektronik geladen werden, um die eingesetzte Energie effizient zu nutzen. | |
| Prüfungsleistungen: Benotete, schriftliche Klausur von 90 min Dauer Die Modulnote für MECB330 entspricht der Note von MECB331. Das Labor MECB332 wird anhand von Laborberichten ohne Note bewertet. | |
| Verwendbarkeit: Die Inhalte des Moduls Elektronik 3 enthalten grundlegende Kenntnisse der Digitalelektronik wie Gatter, Flip-Flops, Zähler und Schieberegister. Sie bilden eine Grundvoraussetzung zum Verständnis der Mikrocontroller- und Computertechnik. Das Modul vertieft zusätzlich die Leistungselektronik, die für den elektrischen Antriebsstrang der Elektromobilität benötigt wird. | |

| | |
|--|---------------------------|
| Lehrveranstaltung: | Elektronik 3 |
| EDV-Bezeichnung: | MECB331 Elektronik 3 |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Christof Krülle |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: Basierend auf den Grundlagen aus den Vorlesungen Elektronik 1 und 2 wird hier die Digitalelektronik anhand beispielhafter Schaltungen vertieft: <ul style="list-style-type: none"> • Rückblick auf Transistoren: Differenzverstärker, Verstärkung von Differenzsignalen bei gleichzeitiger Gleichtaktunterdrückung • Digitale Elektronik: Analog vs. digital, vom Transistor zum IC, elementare Schaltalgebra, arithmetische Operationen, Darstellung von Information durch Bitmuster | |

- Logikfamilien: TTL-Familie, CMOS-Familie, Vergleich der Logik-Familien
- Speicherschaltungen (Flip-Flops): RS-Flip-Flop, Master/Slave-RS-Flip-Flop, D-Flip-Flop, transparentes JK-Master/Slave-Flip-Flop, flankengetriggertes JK-Flip-Flop, Universalität von JK-Flip-Flops, LED zur Anzeige von Spannungspegeln
- Zähler: asynchrone Zähler, asynchrone MOD-n-Zähler, asynchrone Zähler-ICs, synchrone Zähler
- Schieberegister: Ringregister, Schieberegister-ICs, Schieberegister-Anwendung
- Multivibratoren und der 555-Timer: Kondensatorladung und –entladung, Komparatorschaltung, Timer 555, astabiler Multivibrator, Schaltzeiten, monostabiler Multivibrator, bistabiler Multivibrator
- Analog/Digital-Wandler: allgemeine Eigenschaften, Abtast-Halte-Schaltung, wichtige Kenngrößen und Wandlungsfehler, Grundprinzipien der A/D-Wandlung, Parallelverfahren, Zählverfahren, Wägeverfahren, Zwei-Rampen-Verfahren, Vergleich der Wandler-Verfahren, Digital/Analog-Wandler, D/A-Wandler-IC, audiovisuelle Beispiele, Abtasttheorem, Abtastung, Rekonstruktion und Abtasttheorem, Aliasing
- Schnittstellen: Einteilung von Schnittstellen, Centronics-Schnittstelle, RS 232, IEC-Bus, historische Entwicklung, allgemeine Eigenschaften, Pinbelegung, Ablauf der Datenübertragung, Befehlsstruktur, Tipps für die Praxis, USB, historische Entwicklung, allgemeine Eigenschaften, Übertragungsleitungen, Hubs, Software-Unterstützung

Leistungselektronik:

- Ein- und dreiphasige Batterieladeschaltungen
- Induktives Laden
- Bidirektionale DC/DC-Steller
- Resonant schaltentlastete Wandler
- Drehstrom-Zweipunkt- und Dreipunktwechselrichter

Empfohlene Literatur:

- Vorlesungsskripte
- U. Tietze, Ch. Schenk: *Halbleiter-Schaltungstechnik*, Springer Verlag, 12. Auflage
- K. Fricke: *Digitaltechnik*, Vieweg-Verlag, 2005, 4. Auflage
- W. Kleitz: *Digital electronics: a practical approach*, Prentice Hall, New Jersey, 2002
- R. Eckl, L. Pütgens, J. Walter.: *A/D- und D/A-Wandler*, Francis', München, 1980
- N. Mohan, T. Undeland, W.P. Robbins: *Power Electronics: Converters, Applications, and Design*, Wiley, 2002
- D. Schröder: *Leistungselektronische Schaltungen: Funktion, Auslegung und Anwendung*, Springer Verlag, 2012
- R.W. Erickson, D. Maksimovic, *Fundamentals of Power Electronics*, Springer, 2001

Anmerkungen:

-

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Elektronik 3 Labor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB332 |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Christof Krülle |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Basierend auf den Grundlagen aus den Vorlesungen Elektronik 1 und 2 und begleitend zur Vorlesung Elektronik 3 wird hier die Digitalelektronik anhand beispielhafter Schaltungen vertieft:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Fortgeschrittene Operationsverstärker-Schaltungen: Integrator, Präzisionsgleichrichter, Stromquelle mit OPV und Transistoren, Offsetabgleich, Aussteuerbarkeit von OPV, Abblocken von Störeinflüssen, Reflexionen • Transistor-Schaltungen: Dimensionierung einer LED, Stromverstärkung bei Transistoren, Push/Pull-Schaltung (Gegentakt-Schaltung) • Grundlagen der Digitalelektronik: NAND-Gatter, NOR-Gatter, RS-Flip-Flop, D-Flip-Flop, asynchroner Zähler, Schieberegister • Multivibrator-Schaltungen: RC-Filterschaltung, Reihenschwingkreis, Timer 555 (astabile Kippstufe, monostabile Kippstufe) • Analog/Digital-Wandler: 4-Bit-D/A-Wandler, 4-Bit-A/D-Wandler nach dem Wägeverfahren, 4-Bit-A/D-Wandler nach dem Parallelverfahren, A/D-Wandler-IC mit Balken-Anzeige <p>Leistungselektronik:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Bidirektionale Tiefsetz-Steller |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Laborunterlagen, Vorlesungspräsentationen, Vorlesungsskripte • U. Tietze, Ch. Schenk: <i>Halbleiter- Schaltungstechnik</i>, Springer Verlag, 12. Auflage • K. Fricke: <i>Digitaltechnik</i>, Vieweg-Verlag, 2005, 4. Auflage • A.S. Sedra, K.C. Smith: <i>Microelectronic Circuits</i>, Saunders College Publishing, Third Edition, 1991 Paperback • T.C. Hayes, P. Horowitz: <i>Die Hohe Schule der Elektronik 3</i>, Elektro-Verlag, Aachen, 1997 • William Kleitz: <i>Digital Electronics: A Practical Approach</i>, Prentice Hall, 2011 • N. Mohan, T. Undeland, W.P. Robbins: <i>Power Electronics: Converters, Applications, and Design</i>, Wiley 2002 • D. Schröder: <i>Leistungselektronische Schaltungen: Funktion, Auslegung und Anwendung</i>, Springer Verlag, 2012 |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Mikrocomputertechnik

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB340

Modulverantwortliche(r): Prof. Wietzke

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 3

Inhaltliche Voraussetzungen: Informatik 1, Grundlagen der Elektrotechnik

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Nach einem erfolgreichen Abschluss sind die Studierende in der Lage

- die Funktionsweise von Mikrocomputern / Mikromaschinen zu kennen und Befehle in einem Mikrocomputer nachzuvollziehen und schematisch zu realisieren
- die Verwendung des Speichers (RAM, Flash) in einem Programm zu kennen und den Transfer von Binärcode zu Assembler und Variablen darstellen zu könne
- einfache Algorithmen in Assembler zu entwerfen und lauffähig zu validieren sowie C-Konstrukte (Variablen, Schleifen, Bedingungen, Interrupts, ...) in Assembler zu übersetzen und vice versa
- Schaltpläne von Platinen lesen zu können und die Funktionsweise von Hardware anhand von Schaltplänen zu verstehen
- einen Mikrocontroller (μC) und Peripherieeinheiten (Timer, Interrupt, Bussystem, AD-Wandler, CAN-Bus, ...) mit Hilfe von gängigen IDE's in Betrieb zu nehmen und deren Funktionsweise zu verstehen sowie aufbauend hierauf Anwendungen zu entwickeln, so dass ein Gesamtsystem inklusive Sensoren und Aktoren funktionsfähig abläuft
- ein Projekt mit verteilten Source- und Headerdateien so zu entwerfen, dass der Informationsaustausch zwischen den Dateien sinnvoll und fehlerfrei gemäß dem Vorgehen in größeren Projekten dargestellt wird
- komplexere Algorithmen in verschiedene Funktionen aufzuteilen, diese mit Hilfe von Programmablaufplänen zu designen und die Implementierung fehlerfrei auf gegebener Hardware zu realisieren und zu testen
- typische Anwendungen im Embedded- und Automotive-Markt kennenzulernen

Die Studierenden sind damit in der Lage, maschinennahe Programmierung zu verstehen und selbst zu erstellen. Auch für das grundsätzliche Verständnis der Hochsprachenprogrammierung sind die o. g. Kompetenzen Voraussetzung.

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse der Studierenden werden anhand einer benoteten schriftlichen Modulprüfung von 90 min Dauer bewertet. Die Modulnote für MECB340 entspricht der Note für MECBB341. Das Labor Mikrocomputertechnik wird semesterbegleitend ohne Note über Laborarbeiten geprüft und testiert.

Prüfungsvoraussetzung:

Das Labortestat ist Voraussetzung für die Teilnahme an der Modulprüfung.

Verwendbarkeit:

-

| | |
|---|----------------------|
| Lehrveranstaltung: | Mikrocomputertechnik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB341 |
| Dozent/in: | Prof. Wietzke |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 3 CPs |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch |
| <p>Inhalte:</p> <p>Die Vorlesung mit integrierter Übung geht auf folgende Inhalte ein:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Grundlagen der Informatik (Zahlensysteme, negative Darstellung, Bitmanipulationen, ...), • die Funktionsweise eines Mikrorechners, insbesondere die Funktionsweise von CPUs sowie deren Anbindung an Speichereinheiten (Harvard, von-Neumann Architekturen) • Assemblerprogrammierung sowie deren Darstellung im Speicher • Übersetzung von C-Konstrukten in Assembler und vice versa • Inbetriebnahme von Mikrocontrollern mit Hilfe von IDEs (μVision - Keil) • Programmierung von Embedded-Anwendungen (Stoppuhren, Buskommunikationen, Servomotoren, ...) auf Basis von μC-Komponenten (Timer, AD-Wandler, Bussysteme, Interrupt, Ports, ...) • Erstellung eines Program-Designs mit Hilfe von Programmablaufplänen • Analyse von Peripheriekomponenten auf Basis von Funktionsdiagrammen und des User-Manuals • Lesen und Verstehen von HW-Schaltplänen • Entwicklung von komplexeren Programmen inkl. Registerinitialisierung mit Hilfe von Code-Generierungsprogrammen für die Registerinitialisierung • Entwicklung von Programmen über verteilte Source- und Header-Dateien | |
| <p>Empfohlene Literatur:</p> <ul style="list-style-type: none"> • R. Kriesten: <i>Embedded Programming</i>: Basiswissen und Anwendungsbeispiele der Infineon XC800-Familie, München, Oldenbourg Verlag, 2012 • Foliensätze zur Vorlesung • Skript Informatik 1, 2 • Steve Furber, <i>VLSI Risc Architecture and Organization</i>, Marcel Dekker Inc., aktuelle Auflage • User Manual des Mikrocontrollers XC800 Familie • Altklausuren | |
| Anmerkungen: - | |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Mikrocomputertechnik Labor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB 342 |
| Dozent/in: | Prof. Wietzke |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 3 CPs |
| Turnus: | Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | Die Inhalte der Lehrveranstaltung MECB341 werden in praktischen Laborübungen vertieft. |
| Empfohlene Literatur: | analog Lehrveranstaltung MECB341 |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Entwicklung/Produktion 1

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB350

Modulverantwortliche(r): Prof. Dr.-Ing. Jan Kotschenreuther

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 3

Inhaltliche Voraussetzungen: keine

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Nach erfolgreichem Abschluss des Moduls sind die Studierenden in der Lage eine Produktentwicklung selbstständig und systematisch durchzuführen. Die Studierenden beherrschen die Methoden der Aufnahme der Anforderungen, das Abstrahieren der Problematik und das Herunterbrechen der Problematik in kleinere Teilprobleme durch die Definition der Black-Box, so dass die dabei entstandenen Produkte bereits die Erfordernisse der späteren Fertigungsverfahren berücksichtigen. Die Studierenden können eine Auswahl an möglichen Fertigungsverfahren für ein Produkt erstellen, diese Liste von Verfahren eigenständig nach technischen und wirtschaftlichen Aspekten hin priorisieren und Vor- und Nachteile der jeweiligen Verfahren herausarbeiten. Darüber hinaus können die Studierenden grundsätzliche Verfahren der Messtechnik für die Qualitätssicherung der Bauteile bestimmen.

Die Studierenden können in Folgeveranstaltungen und im Berufsleben methodisch Produkte von der Bedarfsanalyse bis zur Produktion entwickeln, die Kundenanforderungen und fertigungstechnischen Anforderungen genügen.

Prüfungsleistungen:

Die Prüfungsleistung wird in einer benoteten, schriftlichen Modulprüfung von 135 min abgenommen, dafür sind folgende Einzeldauern vorgesehen:

MECB351 Fertigungstechnik: 90 min,

MECB352 Produktentstehungsprozess: 45 min

Verwendbarkeit:

Dieses Modul ist die Grundlage für das im nächsten Semester folgende Modul Entwicklung / Produktion 2

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Fertigungstechnik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB351 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Jan Kotschenreuther |
| Umfang (SWS/ECTS): | 4 SWS / 4 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Systematik der Fertigungsverfahren nach DIN 8580. Vorstellung der unterschiedlichen Fertigungsverfahren mit Schwerpunkt auf: Urformen (Gießverfahren, Form- und Kernherstellung, Pulvermetallurgie, Sintern), Umformen (Verfahren der Massiv- und Blechumformung, Maschinen und Werkzeuge), Trennen (Verfahren mit geometrisch bestimmter und unbestimmter Schneide, Abtragende Verfahren, Maschinen und Werkzeuge), Fügen (Auswahl an Fügeverfahren mit lösbaren und unlösbaren Verbindungen) und Beschichten (PVD, CVD). Zusätzlich werden Inhalte zur Qualitätssicherung vermittelt (Messfehler, Messmittel, statistische Methoden).</p> |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • <i>Fertigungstechnik</i>; Fritz, A.H.; Schulze, G; ISBN 978-3-6422-9786-1 (online) • <i>Tabellenbuch Metall</i>; Gomeringer, R. ;et al.; ISBN 978-3-8085-1678-2 • DIN 8580 <i>Fertigungsverfahren - Begriffe, Einteilung</i> • VDI-Handbuch Produktionstechnik und Fertigungsverfahren <ul style="list-style-type: none"> Band 1: Grundlagen und Planung Band 2: Fertigungsverfahren Band 3: Betriebsmittel <p>Anmerkung: Normen und Richtlinien stehen im Download via „Perinorm“ an der Hochschule Karlsruhe zur Verfügung</p> |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Produktentstehungsprozess |
| EDV-Bezeichnung: | MECB352 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Peter Weber |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Die Veranstaltung stellt Verfahren und Methoden des ingenieurmäßigen Arbeitens vor, die insbesondere durch teamorientierte und systematische Vorgehensweise charakterisiert sind.</p> <p>Das abstrakte Denken in technischen Funktionen und die strukturierte Darstellung aller an der Gesamtfunktion beteiligten Teilfunktionen sowie die kritische Bewertung der erarbeiteten Lösungsalternativen verhindern die Anlehnung an unreflektierte Denkmuster, so dass der Prozess der konstruktiven Gestaltung bewusst gemacht wird und ein Weg aufgezeigt wird, über die bereits bekannten Lösungen hinauszukommen (Innovationen).</p> |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Peter Weber: <i>Produktentstehungsprozess PEP</i>, Vorlesungs-Manuskript, Hochschule Karlsruhe, Fakultät Maschinenbau und Mechatronik, Karlsruhe, 2019 • Peter Weber: <i>Kostenbewusstes Entwickeln und Konstruieren</i>, expert verlag; Renningen, 2018 • Edmund Gerhard: <i>Entwickeln und Konstruieren mit System</i>, expert verlag • VDI-Richtlinie 2222 Blatt 1+2, <i>Konstruktionsmethodik</i> • VDI-Richtlinie 2422, <i>Entwicklungsmethodik für Geräte mit Steuerung durch Mikroelektronik</i> • VDI-Richtlinie 2225, <i>Technisch-Wirtschaftliches Konstruieren</i> • VDI-Richtlinie 2234, <i>Wirtschaftliche Grundlagen für den Konstrukteur</i> • alle VDI-Richtlinien, Düsseldorf VDI-Verlag GmbH. |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Mikrotechnologie 1

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB410A

Modulverantwortliche(r): Prof. Dr. Olivier Schecker

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 4

Inhaltliche Voraussetzungen: Grundkenntnisse der Mechanik, Elektronik, Werkstoffkunde und Fertigungstechnologien

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Reinraumtechnik:

Die Studierenden können Reinräume theoretisch und praktisch bewerten. Sie sind in der Lage Planungsvorgänge zur Realisierung von Reinräumen zu initiieren. Weiter sind die Studierenden in der Lage in Reinräumen zu arbeiten. Sie kennen die Verhaltensweisen die bei einer dortigen Tätigkeit vorausgesetzt werden und können so in der Fertigung und Forschung integrierter Schaltungen eingesetzt werden.

Integrierte Dickschicht Schaltungen und AVT:

Die Studierenden sind nach der Vorlesung in der Lage Dickschicht- und SMD-Schaltungen von dem Layout über die verschiedenen Herstellungsschritte bis hin zur Aufbau und Verbindungstechnik herzustellen. Sie kennen die Verfahren auf deren Basis die Schaltungen aufgebaut sind, und sind in der Lage diese praktisch einzusetzen.

Nach erfolgreichem Abschluss des Moduls ist der Studierende in der Lage,

- Integrierte Schaltungen am Computer zu planen und
- mit dem Verständnis der benötigten Reinraumumgebung im Reinraum
- aufzubauen,
- einzuhausen und zu kontaktieren.

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse von MECB411A werden anhand einer schriftlichen Studienarbeit und eines Referats bewertet - beide entsprechen je einer unbenoteten Studienleistung. Die Kenntnisse von MECB412A werden in einer schriftlichen Prüfung von 60 min Dauer bewertet. Die Modulnote für MECB410A entspricht der Note MECB412A.

Verwendbarkeit: -

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Reinraumtechnik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB411A |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Olivier Schecker |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit Laborarbeit |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | <p>Grundlagen der Reinraumtechnik, Reinräume für verschiedene Anwendungen, Kontaminationsaspekte bei der Fertigung von Mikrosystemen, Definition von reinen Medien und Reinraumklassen, Aerosole, Strömungen, Reinraumkonzepte, Bekleidung und Verhalten im Reinraum, Gestaltung von Reinraumarbeitsplätzen, Abnahme von Reinräumen.</p> <p>Praktische Arbeit zur Vertiefung eines der in der Vorlesung behandelten Themen.</p> |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Vorlesungsfolien • W. Whyte, <i>Cleanroom technology : fundamentals of design, testing and operation</i>, 2. ed. Chichester : Wiley 2010, ISBN: 978-0-470-74806-0 • L. Gail, U. Gommel, H.-P. Hortig: <i>Reinraumtechnik</i>, Springer Verlag, 2012; ISBN: 978-3- 642-19434-4 |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Integrierte Dickschicht Schaltungen und AVT |
| EDV-Bezeichnung: | MECB412A |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Olivier Schecker, Dipl. Ing. (FH) Bernhard Beck |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 4 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit Labor |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | <p>Grundwissen zum monolithischen, hybriden und SMD-Aufbau von Schaltungen, zu Substratvarianten, Substratherstellung, Pastenvarianten, Pastenherstellung, Rheologie, Vorgehensweise zur Layout Herstellung, Siebvarianten, Schablonen, Siebdruck, Rackeln, Lösemittel, Trocknen, Brennen, Aktive und passive SMDs, Bestücken, Löten, Bonden, DIES, Einhausungen. Parallel zur Vorlesung werden die Inhalte in einem Labor umgesetzt.</p> |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Vorlesungsfolien, Vorlesungsskript • Cordes, K.-H.: <i>Integrierte Schaltungen: Grundlagen - Prozesse - Design - Layout</i>, Pearson 2010 • Feil, M.: <i>Hybridintegration. Technologie und Entwurf von Dickschichtschaltungen</i>, Hüthig 1995 • Gupta, T. K.: <i>Handbook of Thick-Film and Thin-Film Hybrid Microelectronics</i>, Wiley-Interscience 2003 • Harper, C. A.: <i>Handbook of Thick-Film Hybrid Microelectronics</i>, McGraw Hill 1974 • Haskard, M.: <i>Thick-Film Technology and Applications</i>, Electrochemical Publications 1997 • Holmes, P. J.: <i>Handbook of Thick Film Technology</i>, Electrochemical Publications 1976 • Jones, R. D.: <i>Hybrid Circuit Design and Manufacture</i>, Marcel Dekker 1982 • Lüder, E.: <i>Bau hybrider Mikroschaltungen</i>, Springer 1977 • Pitt, K. E. G.: <i>Thick Film Component Technology</i>, Mackintosh Publications 1981 • Ripka, G.: <i>Dünn- und Dickschichttechnologie</i>, Francis 1987 • Sergent, J. E.: <i>Hybrid Microelectronics Handbook</i>, McGraw Hill 1995 • Schmidt, W.-D.: <i>Grundlagen der Leiterplatten-Baugruppen-Entwicklung und -Fertigung</i>, Grin 2009 |
| Anmerkungen: | - |

Robotik und Bionik 1

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB410B

Modulverantwortliche(r): Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Olawsky

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 4

Inhaltliche Voraussetzungen: Höhere Mathematik, Werkstoffkunde, Technische Mechanik, Numerische Programmierung, Fertigungstechnik, Sensorik und Aktorik

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Die Teilnehmenden begreifen die Entwicklung von mobilen Robotern als die Entwicklung eines mechatronischen Gesamtsystems. Dabei können Sie spezifische Lösungen von Vorbildern aus der Natur erkennen und diese methodisch in die Produktentwicklung integrieren. Sie können durch das Verständnis der mechatronischen Prozesse fertigungstechnische Aufgaben durch Anwendung von Rapid Technologies lösen. Nach erfolgreicher Teilnahme

- verstehen die Studierenden die Herleitung bionischer Konzepte und können diese in technische Anwendungen umsetzen,
- beherrschen die Studierenden die Prozessketten des Rapid Prototyping und Rapid Manufacturing und können diese bei Entwicklungsprozessen anwenden,
- können die Studierenden die Kinematik eines mobilen Roboters beschreiben und grundlegende Verfahren der Bildverarbeitung anwenden.

Prüfungsleistungen:

Die Note von MECB410B wird anhand von zwei benoteten Leistungen ermittelt, wobei die Einzelnoten gemäß den ECTS cp gemittelt werden.

MECB411B: schriftliche, unbenotete Ausarbeitung

MECB412B: benotete, schriftliche Ausarbeitung (Studienarbeit) oder Klausur mit einer Dauer von 45 Minuten und

MECB413B: benotete, schriftliche Prüfung über 60 Minuten, die Prüfungsvorleistung besteht aus dem Bearbeiten von Tutorials

Verwendbarkeit:

-

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Bionik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB411B |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Jan Kotschenreuther |
| Umfang (SWS/ECTS) | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Materialien und Strukturen • Konstruktionsbionik • Bionisches Design • Bionische Robotik/humanoide Roboter • Strukturoptimierung nach Prinzipien der Natur • Schwarmintelligenz |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • W. Nachtigall: <i>Bionik: Grundlagen und Beispiele für Ingenieure und Naturwissenschaftler</i>, Springer-Verlag, 2002 • B. Hill: <i>Naturorientierte Lösungsfindung</i>, Expert-Verlag, 1999 • Folienumdruck, Skript |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Rapid Technologies |
| EDV-Bezeichnung: | MECB412B |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Martin Simon |
| Umfang (SWS): | 2 SWS |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung und integrierte Übungen |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Prozessketten für Rapid Technologies • Prozesse und Werkzeuge für Rapid Prototyping, Rapid Manufacturing und Rapid Tooling • Datenformate und Schnittstellen • Eigenschaften und Einteilung additiver Fertigungsverfahren • Physikalische und technologische Grundlagen für die additive Fertigung • Geräte und Verfahren zur Generierung aus der flüssigen, festen und gasförmigen Phase • 3D-Digitalisierung |
| Empfohlene Literatur: | Andreas Gebhardt: <i>Additive Fertigungsverfahren</i> , Carl Hanser Verlag, 5. Auflage, 2016 |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Mathematische Grundlagen der Robotik und Bildverarbeitung |
| EDV-Bezeichnung: | MECB413B |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Olawsky |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Position und Orientierung, Koordinatentransformationen • Kinematik des mobilen Roboters • Lokalisierung und Navigation, SLAM • Pfadplanung • Grundlagen der Bildverarbeitung |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Peter Corke: <i>Robotics, Vision and Control</i>, Springer, 2016 • Wilhelm Burger, Mark J. Burge: <i>Digital Image Processing</i>, Springer, 2016 • Joachim Hertzberg, Kai Lingemann, Andreas Nüchter: <i>Mobile Roboter</i>, Springer Vieweg, 2012 |
| Anmerkungen: | - |

Aeronautical Engineering 1

| Modulübersicht |
|---|
| EDV-Bezeichnung: MECB410C |
| Modulverantwortliche(r): Reza Ahmadi |
| Modulumfang (ECTS): 6 CP |
| Einordnung (Semester): 4 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: Grundlagen der Elektronik, TM, HM |
| Voraussetzungen nach SPO: - |
| Kompetenzen: Die Studierende lernen den Aufbau von Flächenflugzeugen sowie die Grundlagen ihrer Aerodynamik. Sie können die Strömungsvorgänge an Tragflächenprofilen sowie die dabei auftretenden Kräfte beschreiben. Die Studierende lernen die Grundlagen der Luftfahrt-Messtechnik und der elektronischen Flugsteuerung. Sie kennen den Aufbau und die Wirkungsweise der Luftfahrt-Aktorik und -Sensorik und deren Anwendung in der automatischen Flugsteuerung. |
| Prüfungsleistungen: Principles of Flight: Klausur, benotet, 60 Minuten (Gewichtung für MECB410C: 1) Aktorik, Sensorik und Signalverarbeitung: Klausur, benotet, 90 Minuten (Gewichtung für MECB410C: 2) |
| Verwendbarkeit: Flugmechanik, Avioniktechnologie, Fly-by-Wire, Flight Test Engineering |

| Lehrveranstaltung: Aktorik, Sensorik und Signalverarbeitung |
|---|
| EDV-Bezeichnung: MECB411C |
| Dozent/in: Reza Ahmadi |
| Umfang (SWS): 2+1 (Übung) |
| Turnus: jedes Semester |
| Art und Modus: Vorlesung mit integriertem Kleinprojekt, Pflicht |
| Lehrsprache: deutsch |
| Inhalte: Grundaufbau und Funktionsprinzipien von: <ul style="list-style-type: none">• Luftfahrt-Aktuatorik (Elektrisch, hydraulisch, pneumatisch)• Flight Crew HMI für Daten-Repräsentation• Messung von Flugdaten (Air Speed, Vertical Speed, Altitude, Acceleration, Geo Position) |
| Empfohlene Literatur: Jeppesen; Avionik and Flight Instruments; Stephen Corda; Introduction to Aerospace Engineering |

| |
|--|
| Lehrveranstaltung: Principles of Flight |
| EDV-Bezeichnung: MECB412C (= MABB442A) |
| Dozent/in: Malte Blum |
| Umfang (SWS): 2 |
| Turnus: jedes Semester |
| Art und Modus: Vorlesung, Pflicht |
| Lehrsprache: deutsch |
| Inhalte: Grundlagen der Meteorologie, Thermodynamik und Strömungslehre, Tragflächengeometrie und Strömungen, Auftrieb und Widerstand, Grenzschichten, Polardiagramme, Fluggeschwindigkeiten, Strömungsabriss und Maßnahmen zur Verbesserung der Stalleigenschaften, Hochgeschwindigkeits-Aerodynamik, Transsonischer Flug, Steuerung und Auftriebshilfen |
| Empfohlene Literatur: Grundlagen des Fluges, K.L.S., 2012 C.C. Rossow, K. Wolf, P. Horst, Handbuch der Luftfahrzeugtechnik, Hanser 2014 FAA Principles of Flight |

Modulname: Thermodynamik und Strömungslehre

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB410D (entspricht FZTB430)

Modulverantwortliche(r): Prof. Dr.-Ing. Jens Denecke

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 4

Inhaltliche Voraussetzungen: Grundkenntnisse Mathematik und Physik

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Thermodynamik:

Einführung in die Grundlagen der technischen Thermodynamik.

Die Studierenden verstehen die umfassende Bedeutung der Thermodynamik in Naturwissenschaft und Technik, ihrer universalen Gesetzmäßigkeiten und aller dazu benötigten Begriffe. Sie sind vertraut mit der Vorgehensweise, den Hilfsmitteln und Darstellungsformen für die Analyse thermodynamischer Prozesse. Sie besitzen die notwendigen Kenntnisse, um in umwelt- und energiepolitischen Diskussionen und bei ethischen Fragen sachkompetent argumentieren zu können.

Nach erfolgreichem Abschluss dieser Lehrveranstaltung sind die Studierenden in der Lage bei praktischen Problemen

- ein einfaches, thermodynamisches System mit homogenem Arbeitsstoff zu definieren.
- Berechnungen von einfachen, stationären reversiblen Zustandsänderungen von Gasen und Flüssigkeiten/Dämpfen durchzuführen (Energie- und Massenbilanz, Berechnung der Zustands- und Prozessgrößen) mit Dampf tafeln, Zustandsdiagrammen umzugehen.
- die wichtigsten technischen Kreisprozesse zu verstehen, zu diskutieren und sie hinsichtlich ihrer Güte zu beurteilen.
- Überlegungen und Ergebnisse mit den üblichen (grafischen) Darstellungsformen der Thermodynamik zu präsentieren und zu interpretieren.
- sich in Fachberichte und Veröffentlichungen über thermodynamische Prozesse einzuarbeiten und diese zu verstehen.
- ihre Kenntnisse in weiterführenden oder verwandten Gebieten zu vertiefen (Strömungstechnik, thermische Verfahrenstechnik, Kälte-, Klima-, Energie- und Umwelttechnik etc.).

Strömungslehre:

Die Studierenden besitzen ein solides Grundlagenwissen für die rechnerische Erfassung einfacher Strömungsvorgänge in inkompressiblen Strömungen. Für typische ingenieurtechnische Fragestellungen beherrschen die Studierenden die Methoden

- Bernoulli-Gleichung
- Impulsbilanz
- Ähnlichkeitsgesetze und Kennzahlen

und können diese Methoden sicher anwenden.

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse der Studenten werden anhand einer benoteten schriftlichen Prüfung von 90 min Dauer über den Stoff von MECB411D (FZTB431) bewertet.

Prüfungsvorleistung:

Unbenotete, schriftliche Klausur über den Stoff von MECB412D (FZTB432).

Verwendbarkeit:

Kenntnisse erforderlich für Studium und Berufstätigkeit im Bereich aller Arten von Energiewandlung, -übertragung und -speicherung in der Energie- und Fahrzeugtechnik. Im Studium FZTB u. a. Grundlage für Modul Verbrennungsmotoren FZTB630

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Thermodynamik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB411D (entspricht FZTB431) |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Maurice Kettner |
| Umfang (SWS / ECTS): | 3 SWS / 4 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung und Übung / Pflicht |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none">• Inhalt und Bedeutung der Thermodynamik.• Grundbegriffe der Thermodynamik: System, Arbeitsstoff, Zustand, Zustandsvariable, Prozess.• Thermodynamische Zustandsvariable: Stoffmenge, Druck, Volumen, Temperatur, Innere Energie, Enthalpie, Entropie.• Zustandsgleichungen, Zustandsdiagramme reiner Stoffe (z. B. p,v-, T,s-Diagramm).• Energiebilanz geschlossener Systeme: Energetische Begriffe und Energieformen: Arbeit und Wärme, mathematische Gestalt der Energieformen und ihre zugeordneten Zustandsvariablen. Exergie und Anergie.• Massenerhaltungssatz;• Erster Hauptsatz der Thermodynamik;• Zweiter Hauptsatz der Thermodynamik: Formulierung mit Hilfe der Entropie; reversible und irreversible Prozesse.• Energiebilanz offener Systeme; der energetische Begriff Enthalpie.• Der Arbeitsstoff "Ideales Gas": Die thermische Zustandsgleichung für ideale Gase. Das Gesetz von Avogadro, molare Größen. Die allgemeine thermische Zustandsgleichung idealer Gase. Die kalorischen Zustandsgleichungen idealer Gase.• Einfache Zustandsänderungen idealer Gase: Isochor, Isobar, Isotherm, Isentrop, Polytrop, Isenthalp.• Maschinen mit dem Arbeitsstoff Ideales Gas: Der Kolbenverdichter (einstufig, mehrstufig, verlustlos, ohne/mit schädlichen Raum).• Kreisprozesse mit dem Arbeitsstoff ideales Gas: Carnot-Prozess, Gleichraum-Prozess (Otto), Gleichdruck-Prozess (Diesel), Stirling-Prozess, Joule-Prozess.• Reale Arbeitsstoffe: Grundbegriffe: Verdampfungsvorgang, Verdampfungswärme, Dampfgehalt, Dampfdruckkurve, Tripelpunkt, Kritischer Punkt. Erfassen der thermischen und kalorischen Zustandsgrößen von realen Stoffen mit Hilfe von Dampftafeln am Beispiel von Wasser/Wasserdampf. Die Zustandsdiagramme von realen Stoffen: p,T-, p,v-, T,s-, h,s-, log p, h-Diagramm.• Einfache Zustandsänderungen von Flüssigkeiten und Dämpfen: Isochor, Isobar, Isentrop, Isenthalp.• Mischung von Gasen und Dämpfen: Mischung ideale Gase, das Gemisch trockene Luft und Wasserdampf (feuchte Luft). Zustandseigenschaften von feuchter Luft, das Mollier h,x-Diagramm für feuchte Luft. Arbeiten mit dem Mollier h,x-Diagramm für feuchte Luft: Abkühlung und Erwärmung, Mischung von Luftströmen, Zumischung von Wasser oder Wasserdampf.• Kreisprozesse mit Dämpfen: Dampf-Kraft-Prozess (Clausius-Rankine), Kältemaschinen-Prozess, Wärmepumpe. |

| |
|---|
| <ul style="list-style-type: none"> • Einführung in die Wärmeübertragung: Grundlagen der Wärmeleitung, Konvektion und Strahlung |
| <p>Empfohlene Literatur:</p> <ul style="list-style-type: none"> • WINDISCH, Herbert: <i>Thermodynamik</i>. München [u.a.]: Oldenbourg, 2001 (Oldenbourg-Lehrbücher für Ingenieure). – ISBN 3-4862-5047-7 • CERBE, Günter; WILHELMS, Gernot: <i>Technische Thermodynamik: theoretische Grundlagen und praktische Anwendungen</i>; Hanser, 2005 – ISBN 3-4464-0281-0 • STAN, Cornel: <i>Thermodynamik des Kraftfahrzeugs</i>; Springer, 2004 – ISBN 3-5404-0611-5 • MORAN, Michael J.; SHAPIRO, Howard N.: <i>Fundamentals of engineering thermodynamics: student problem set supplement</i>. Hoboken :Wiley, 2005 – ISBN 0-4716-8176-8 • ÇENGEL, Yunus A. ; BOLES, Michael A.: <i>Thermodynamics: An Engineering Approach</i>. McGraw-Hill Education - Europe, 2005 – ISBN 0072884959 |
| <p>Anmerkungen:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Skript mit Formelsammlung • Tafel • Präsentationen |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Strömungslehre |
| EDV-Bezeichnung: | MECB412D (entspricht FZTB432) |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Jens Denecke |
| Umfang (SWS / ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit integrierten Übungen; Pflicht |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Stoffeigenschaften von Fluiden. • Hydrostatik sowie Aerostatik. • Berechnungen einfacher Strömungsvorgänge in inkompressiblen Strömungen. • Mechanische Energiebilanz (Bernoulli-Gleichung, Berücksichtigung der Reibung). • Anwendung der Impulsbilanz, Reaktionskräfte. • Ähnlichkeitsgesetze und Skalierung von Modellen im Windkanal; Konzept der Beiwerte von Auftrieb und Widerstand. • Theorie der Tragflügelumströmung • Euler'sche Turbinenhauptgleichung und Anwendung (z. B. Turboaufladung) |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • W. Bohl, W. Elmendorf: <i>Technische Strömungslehre</i>, Vogel Verlag, aktuelle Auflage • L. Böswirth: <i>Technische Strömungslehre</i>, Vieweg, 5. Auflage • W. Kümmel: <i>Technische Strömungsmechanik</i>, Teubner, 2. Auflage |
| Anmerkungen: | <ul style="list-style-type: none"> • Tafelanschrieb • Folien |

Modulname: Wahlpflichtmodul 1 und Wahlpflichtmodul 2

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB420 und MECB620

Modulverantwortliche(r): Studiendekan

Modulumfang (ECTS): 6 CP in MECB420 und 6 CP in MECB620

Einordnung (Semester): 4 bzw. 6

Inhaltliche Voraussetzungen: keine

Voraussetzungen nach SPO: keine

Regelungen für die Wahlpflichtmodule:

- Für jedes Wahlpflichtmodul müssen Lehrveranstaltungen von mindestens 6 CP belegt werden.
- In jedem Wahlpflichtmodul muss mindestens eine benotete Prüfung enthalten sein.
- Wahlpflichtfächer müssen vor dem Besuch der Lehrveranstaltungen vom Studiendekan genehmigt werden. Es wird eine Liste an Fächern ausgehängt, in der bereits genehmigte Wahlpflichtfächer aufgelistet sind.
- Von den insgesamt 12 CP der Wahlpflichtmodule müssen mindestens 6 CP aus ingenieurwissenschaftlichen Fächern (z. B. aus dem Bereich Maschinenbau, Informatik, Elektronik, ...) gewählt werden.
- Es muss eine Fremdsprache mit mindestens 2 CP gewählt werden.
- Die restlichen CP können sowohl ingenieurwissenschaftliche Fächer, Fremdsprachen oder Softskills mit beruflicher Relevanz sein.
- Softwarekurse (PowerPoint, Word, Excel, Latex, ...) werden nicht als Wahlpflichtfach anerkannt.

Prüfungsleistungen:

Die Prüfungsmodalitäten werden vom Dozenten der Lehrveranstaltungen festgelegt.

Verwendbarkeit:

-

Modulname: Regelungstechnik

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|---|
| EDV-Bezeichnung: | MECB430 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Helmut Scherf |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 4 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Grundkenntnisse Mathematik, Physik, Technische Mechanik, Elektrotechnik |
| Voraussetzungen nach SPO: | MECB310 Höhere Mathematik 3 |

Kompetenzen:

Nach erfolgreichem Abschluss des Moduls ist der Studierende in der Lage

- Regelsysteme zu analysieren und dynamisch zu beschreiben,
- Regelsysteme zu simulieren,
- Regler zu entwerfen,
- Regelkreise zu simulieren,
- einschlägige Software-Werkzeuge zur Durchführung regelungstechnischer Aufgaben zu verwenden,
- Regler zu implementieren,
- Regelkreise in Betrieb zu nehmen.

Mit diesen Kompetenzen kann der Studierende in Folgeveranstaltungen und im Berufsleben regelungstechnische Probleme lösen, da nahezu alle heutigen mechatronischen Systeme, insbesondere im Automotive-Bereich, mit Regelkreisen ausgestattet sind.

Prüfungsleistungen:

MECB431: Prüfungsleistung: benotete, schriftliche Prüfung (Klausur), Dauer: 90 min

MECB432: Studienleistung: Laborarbeit, Dauer: ein Semester

Verwendbarkeit:

-

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Regelungstechnik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB431 |
| Dozent/in: | Prof. Helmut Scherf |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung, Pflicht |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Einführung in die Regelungstechnik • Unterschied Regelung – Steuerung • Modellierung linearer dynamischer Systeme • Linearisierung nichtlinearer Systeme • Laplace-Transformation • Übertragungsfunktion, Frequenzgang • Wichtige dynamische Systeme • Stabilität linearer Systeme • Reglersynthese, analytisch und experimentell • Simulation von Regelkreisen • Vertiefungen und Erweiterungen des Standardregelkreises • Realisierung der Regler analog und digital • Übungsaufgaben |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Vorlesungsskript • Übungsaufgaben mit ausführlichen Lösungen • Alte Klausuraufgaben mit Lösungen • Föllinger O.: <i>Regelungstechnik</i>, Hüthig-Verlag 2005, ISBN 3-778-52336-8 • Unbehauen, H.: <i>Regelungstechnik 1</i>. Vieweg, Braunschweig/Wiesbaden, ISBN 3-528-93332-1 • Lutz & Wendt: <i>Taschenbuch der Regelungstechnik</i>. Verlag Harry Deutsch, ISBN 3-8171-1629-2, Ausgabe 2005: ISBN 3-8171-1749-3 • Gassmann, H.: <i>Regelungstechnik - Ein praxisorientiertes Lehrbuch</i>, Verlag Harri Deutsch, 2001, ISBN 3-8171-1653-5 • Nise Norman: <i>Control Systems</i>, John Wiley & sons, 2000, ISBN 0-471-36601-3 • Scherf, H.: <i>Modellbildung und Simulation dynamischer Systeme</i>, Oldenbourg Wissenschaftsverlag, 2007 |
| Anmerkungen: | <p>Die Lehre erfolgt stets mit Unterstützung von MATLAB/Simulink (Quasi-Industriestandard). Dieser konsequente Einsatz schult die Studierenden einerseits in dieser modernen Programmier- und Simulationsumgebung, andererseits werden damit langwierige Rechnungen abgekürzt und auf den zum Verständnis notwendigen Teil konzentriert.</p> |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Regelungstechnik Labor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB432 |
| Dozent/in: | Prof. Helmut Scherf |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor, Pflicht |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Messung der Systemparameter eines DC-Motors • Frequenzgangmessung • Simulation und Messung der Sprungantwort • Analytischer Reglerentwurf • Regelkreissimulation mit Simulink • Aufbau der Drehzahlregelung mit Rapid Control Prototyping Hardware • Experimenteller Entwurf und Aufbau einer Positionsregelung • Simulation einer Positionsregelung • Experimenteller Entwurf eines Temperaturreglers: Ziegler/Nichols in Verbindung mit der Methode von Aström/Hägglund • Inbetriebnahme des Temperaturregelkreises mit Pulsweitenmodulation und Anti-Windup • Vorführung weiterer Regelkreise (Füllstandregelung, Ball auf Felge etc.) |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Laboranleitung und Versuchbeschreibungen • Föllinger O.: <i>Regelungstechnik</i>, Hüthig-Verlag 2005, ISBN 3-778-52336-8 • Unbehauen, H.: <i>Regelungstechnik 1</i>. Vieweg, Braunschweig/Wiesbaden, ISBN 3-528-93332-1 • Lutz & Wendt: <i>Taschenbuch der Regelungstechnik</i>, Verlag Harry Deutsch, ISBN 3-8171-1629-2, Ausgabe 2005: ISBN 3-8171-1749-3 • Gassmann, H.: <i>Regelungstechnik - Ein praxisorientiertes Lehrbuch</i>, Verlag Harri Deutsch, 2001, ISBN 3-8171-1653-5 • Nise Norman: <i>Control Systems</i>, John Wiley & sons, 2000, ISBN 0-471-36601-3 • Scherf, H.: <i>Modellbildung und Simulation dynamischer Systeme</i>, Oldenbourg Wissenschaftsverlag, 2007 |
| Anmerkungen: | <p>Die Laborveranstaltung ergänzt die Vorlesungsveranstaltung. Durch die Verbindung von Simulation und Messung wird der Studierende sensibilisiert für die Unterschiede zwischen Theorie und Praxis. Durch das selbständige Arbeiten beherrscht der Studierende den sicheren Umgang mit den Laborgeräten wie Oszilloskop, Signalgenerator, Digitalmultimeter und Labornetzteil. Die Versuchsauswertung erfolgt stets mit Unterstützung von MATLAB/Simulink.</p> |

Modulname: Aktoren und Sensorik

| Modulübersicht | |
|---|---|
| EDV-Bezeichnung: | MECB440 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr.-Ing. Klemens Gintner |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 4 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Kenntnisse der Grundlagen Mathematik, technischen Mechanik und Elektrotechnik, insbesondere Grundlagen der Analog- und Digitalelektronik und auch der Leistungselektronik |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |
| Kompetenzen: Nach erfolgreichem Abschluss ist der Studierende in der Lage, selbstständig folgende Punkte zu erfüllen bzw. erklären zu können: <ul style="list-style-type: none"> • Bewertung und Anwendung der Grundlagen der Messtechnik (Genauigkeit, Auflösung, Wiederholbarkeit, Fehler) • Diskussion und Bewertung der Einflüsse auf Messergebnisse wie z. B. EMV und Querempfindlichkeiten • Kenntnis der Anwendung von entsprechenden Abhilfemaßnahmen • kompetente Bewertung der Eignung von verschiedenen Sensoren für typische Anwendungen in industriellen Prozessen wie z.B. zur Erfassung von Temperatur, Druck, Drehzahl, Magnetfeld, elektrischer Strom, Weg, Winkel und Beschleunigung • anhand von systemtheoretischen Betrachtungen können die Sensoren beschrieben werden • Störeinflüsse auf die Sensor-Ausgangssignale können erklärt und bewertet werden • die typische Signalaufbereitung und Signalübertragung von analogen und digitalen Sensorsignale – also Schnittstellen – können erläutert und für Anwendungen bewertet werden • messtechnische Aspekte wie z. B. Fehler können hergeleitet und bewertet werden • grundlegende Berechnungen permanent- und elektromagnetischer Kreise, auch mit der Finite Elemente Methode, können durchgeführt werden • die Prinzipien der elektromagnetischen Krafterzeugung werden verstanden und können zur Kraftberechnung angewandt werden. • Bauformen und Funktionsweise und mathematische Modelle von Elektromagnet und permanentmagneterregtem Gleichstrommotor sowie Reihenschluss- und Universalmotor sind bekannt • Grundlagen zu piezoelektrischen Aktuatoren können erklärt werden • Kenntnisse über grundlegende Verfahren zur elektrischen Ansteuerung von Aktoren | |
| Prüfungsleistungen: Die Kenntnisse der Studierenden werden anhand einer benoteten schriftlichen Modulprüfung von 120 min Dauer bewertet. Die Modulnote für MECB440 entspricht der Note Modulprüfung, welche aus zwei gleichen Teilen aus MECB441 und MECB443 besteht. MECB442 Labor Sensorik wird als Studienleistung anhand von zu erstellenden Berichten zu den einzelnen Versuchen ohne Benotung bewertet. | |
| Verwendbarkeit: Da Sensoren die Informationen über Umweltbedingungen und Betriebsbedingungen bereitstellen, sind diese in vielen Anwendungen zu finden. Insofern sind die Kenntnisse | |

aus diesem Modul in vielen technischen Prozessen (von Produktion bis hin zu intelligenten Systemen mit entsprechender Signalauswertung) anwendbar und daher wichtig für die Bewertung von Sensorsignalen und das Verständnis des Zusammenwirkens verschiedener technischer Systeme.

Elektrische Aktuatoren und Kleinantriebe bilden in mechatronischen Systemen die Schnittstelle zwischen den elektronischen / informationstechnischen und den mechanischen Teilsystemen. Kenntnisse auf diesem Gebiet sind für die Entwicklung mechatronischer Produkte unverzichtbar.

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Sensorik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB441 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Klemens Gintner |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | <p>Im Rahmen dieser Vorlesung werden zunächst die physikalischen Grundlagen zum Verständnis verschiedener Sensoreffekte vermittelt. Hierbei wird auch auf die verschiedenen Störgrößen (Querempfindlichkeiten) eingegangen, welche die Ausgangssignale der Sensoren beeinflussen. Auch die elektronische Signalaufbereitung und Weiterleitung kommt zur Sprache, wobei die verschiedenen Schnittstellen vorgestellt und miteinander verglichen werden. Die Bewertung von Messergebnissen spielt ebenso eine wichtige Rolle, wobei hierbei auch auf die analoge Schaltungstechnik und die Simulation mit LTSPICE eingegangen wird.</p> |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none">• Vorlesungsskript• Reif (Hrsg.), <i>Sensoren im Kraftfahrzeug</i>, 3. Auflage, Springer-Vieweg, 2016• Schmidt, <i>Sensor-Schaltungstechnik</i>, 3. Auflage, Vogel-Verlag, 2007• H.R. Tränkler, Reindl (Hrsg.), <i>Sensortechnik</i>, 2. Auflage, Springer-Verlag, 2014 |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Sensorik Labor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB442 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Klemens Gintner |
| Umfang (SWS/ECTS): | 1 SWS / 1 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | <p>Im Rahmen dieser Laborveranstaltung werden zunächst die Grundlagen der Messtechnik und die Diskussion wichtiger Begriffe wie z.B. Genauigkeit, Auflösung, Linearität, Reproduzierbarkeit und Fehlerbetrachtung anhand von praktischen Beispielen erläutert. Hierbei wird auch auf die verschiedenen Störgrößen eingegangen, welche die Ausgangssignale der Sensoren beeinflussen (EMV). Auch die elektronische Signalaufbereitung (i.d.R. Analogelektronik) und Weiterleitung wird auf praktische Weise untersucht, wobei die verschiedenen Schnittstellen vorgestellt und miteinander verglichen werden. Die Bewertung von Messergebnissen spielt ebenso eine wichtige Rolle, wobei hierbei insbesondere auf die analoge Schaltungstechnik und die Simulation mit LTSPICE eingegangen.</p> |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Laborunterlagen und Vorlesungsskript • Reif (Hrsg.), <i>Sensoren im Kraftfahrzeug</i>, 3. Auflage, Springer-Vieweg, 2016 • Schmidt, <i>Sensor-Schaltungstechnik</i>, 3. Auflage, Vogel-Verlag, 2007 |
| Anmerkungen: | - |

| |
|--|
| Lehrveranstaltung: Elektrische Aktoren und Kleinantriebe |
| EDV-Bezeichnung: MECB443 Elektrische Aktoren und Kleinantriebe |
| Dozent/in: Prof. Dr.-Ing. Norbert Skricka |
| Umfang (SWS): 2 |
| Turnus: jedes Semester |
| Art und Modus: Vorlesung und Übung mit integriertem Labor |
| Lehrsprache: deutsch |
| <p>Inhalte: Im Rahmen dieser Vorlesung wird der Themenkomplex elektrischer Aktoren im Bereich der Kleinantriebe vermittelt. Im Mittelpunkt stehen elektromagnetische und piezoelektrische Aktoren kleiner Leistung. Es wird dabei auf die physikalischen Grundlagen, die Funktionsprinzipien, die Auslegung und die elektrische Ansteuerung verschiedener Aktoren eingegangen. Im Einzelnen werden dazu auf die Grundlagen elektromagnetischer Felder, magnetischer Kräfte, Elektromagnete, der bürstenbehaftete und der bürstenlose permanentmagneterregte Gleichstrommotor, der Nebenschluss-, Reihenschluss- und Universalmotor sowie piezoelektrische Aktuatoren und deren Ansteuerung behandelt. In den Übungen wird neben der Berechnung analytischer Modelle auch in Form eines Labors auf den Entwurf und die Optimierung elektromagnetischer Aktoren mit der Finite Elemente Methode eingegangen.</p> |
| <p>Empfohlene Literatur: Skriptum Stölting et. al, Handbuch Elektrische Kleinantriebe, Hansa-Verlag Kallenbach et. al., Elektromagnete, Teubner-Verlag</p> |
| Anmerkungen: |

Modulname: Entwicklung / Produktion 2

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|--|
| EDV-Bezeichnung: | MECB450 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr.-Ing. Ansgar Blessing |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 4 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Entwicklung / Produktion 1, CAD / Bauelemente, Technische Mechanik 1-3, Werkstoffkunde, Elektronik 1-3 |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |

Kompetenzen:

Nach erfolgreichem Abschluss können die Studierenden mechatronische Systeme konstruieren und Wissen über die Fertigung elektronischer Flachbaugruppen anwenden, indem sie lernen, entwicklungsmethodische Prinzipien anzuwenden, ein gegebenes oder selbst entwickeltes Konzept in eine Konstruktion umzusetzen, mechanische Komponenten auszulegen und zu gestalten, im Team eine Entwicklungs- bzw. Konstruktionsaufgabe zu bewältigen, im Team zu kommunizieren und Schnittstellen zu klären, um eine Produktentwicklung innerhalb der Prozesskette "Klärung der Aufgabenstellung bis Fertigungsfreigabe" durchführen zu können. Die Entwicklungsaufgaben berücksichtigen Kenntnisse über die mechanische und elektronische Fertigbarkeit von mechatronischen Komponenten. Die Studierenden lernen die Grundlagen der Entwicklung und Fertigung von Leiterplatten sowie deren Einsatz in der Aufbau- und Verbindungstechnik sowie die Bestück-, Löt- und Prüfverfahren bei der Produktion von Flachbaugruppen kennen und verstehen, und wenden diese bei der Konstruktion mechatronischer Systeme an.

Prüfungsleistungen:

MECB451: Testate für die Ergebnisse der Entwicklungsphasen (schriftliche Ausarbeitung und ein Referat über 20 Minuten), diese entsprechen je einer unbenoteten Prüfungsleistung

MECB452: Benotete, schriftliche Prüfung von 60 min. Dauer

Die Modulnote von MECB450 entspricht der Note von MECB452.

Verwendbarkeit:

Grundlage für die Ingenieurstätigkeit im Beruf, in der Lehre für die Praxistätigkeit und Projektarbeiten.

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Konstruktionsübung |
| EDV-Bezeichnung: | MECB451 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Ansgar Blessing |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 4 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Übung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Im Rahmen dieser Vorlesung werden folgende Themen behandelt:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Aufgabenklärung und Anforderungsmodellierung, • Funktionsanalyse mit Erstellen der Funktionsstruktur, • Herleitung und Bewertung von Prinziplösungen • Konzeption, Auslegung und Gestaltung von Bauteilen und Baugruppen • beanspruchungsgerechte, fertigungsgerechte, montagegerechte Gestaltung • Anwendung von Bauelementen • Konzeptumsetzung in einer Konstruktionsübungsaufgabe |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Klaus Ehrlenspiel: <i>Integrierte Produktentwicklung, Methoden für Prozessorganisation, Produkterstellung und Konstruktion</i>, Carl Hanser Verlag, aktuelle Auflage • Gerhard Pahl, Wolfgang Beitz: <i>Konstruktionslehre</i>, Springer Verlag, aktuelle Auflage • VDI-Richtlinie 2221: <i>Methodik zum Entwickeln und Konstruieren technischer Systeme und Produkte</i>; Beuth-Verlag • VDI-Richtlinie 2206: <i>Entwicklungsmethodik für mechatronische Systeme</i>; Beuth-Verlag |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|--|-------------------------------------|
| Lehrveranstaltung: | Fertigung elektronischer Baugruppen |
| EDV-Bezeichnung: | MECB452 |
| Dozent/in: | N.N., Prof. Dr.-Ing. Peter Weber |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| <p>Inhalte: Im Rahmen dieser Vorlesung werden folgende Themen behandelt:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Grundlegende Verfahren der „Leiterplattentechnologie“ und der „Aufbau- und Verbindungstechnik“ • Entwicklung und Fertigungsverfahren von einseitigen (Single Layer) und mehrlagigen (Multi Layer) Leiterplatten (PCB = Printed Circuit Boards) • Entwicklung und Produktion von bestückten Leiterplatten, sogenannter Flachbaugruppen FBG, sowohl für die Montage bedrahteter Bauelemente (THD = Through Hole Device) als auch für die Montage oberflächenmontierter Bauelemente (SMD = Surface Mounted Device) • Sonderbauformen (z.B. Multi-Chip-Module MCM, Flip-Chip) • Bestückungsverfahren sowie Prüf- und Testverfahren (von Hand für den Prototypenbau und maschinell für die Serienfertigung) • Bauelemente und gängige Verbindungstechniken, wie Wellenlöten und Reflowlöten neben alternativen Lötverfahren (partielles Löten, Stempellöten, Schutzgaslöten usw.) | |
| <p>Empfohlene Literatur:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Weber, Peter: SMD-Technologie – AVT, Vorlesungs-Manuskript, Hochschule Karlsruhe, Fakultät Maschinenbau und Mechatronik • Hummel, Manfred; Einführung in die Leiterplattentechnologie; Eugen G. Leuze Verlag • Keller, Gustl: Oberflächenmontagetechnik; Eugen G. Leuze Verlag | |
| Anmerkungen: keine | |

Modulname: Praxisvorbereitung

| Modulübersicht | |
|---|----------------------------|
| EDV-Bezeichnung: | MECB510 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr.-Ing. Robert Weiß |
| Modulumfang (ECTS): | 4 CP |
| Einordnung (Semester): | 5 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | keine |
| Voraussetzungen nach SPO: | Zulassung Hauptstudium |
| <p>Kompetenzen: Die Studierenden sollen die Fähigkeit der Planung und Reflexion der eigenen Karriere erlernen und Komponenten wie internationale Erfahrungen in diese Planung mit einbeziehen können. Außerdem können die Studierenden wissenschaftliche Berichte verfassen und sind in der Lage alle dazu notwendigen Rahmenbedingungen einzuhalten. Studierende sind nach dem Besuch des Moduls in der Lage:</p> <p>Bewerbungstraining:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Stellenanzeigen zu lesen und die wesentlichen Inhalte so zu erfassen, dass eine gezielte und erfolgreiche Bewerbung möglich wird • ein formal und inhaltlich korrektes Anschreiben/Motivationsschreiben für eine konkrete Stellenausschreibung zu verfassen • einen Lebenslauf strukturiert und inhaltlich korrekt zu verfassen • internationale Aspekte für ein Studium der Ingenieurwissenschaften zu verstehen und für die eigene Situation zu analysieren • die eigene Persönlichkeit zu analysieren bezüglich der für den Beruf wichtigen Persönlichkeitsmerkmale • ein Bewerbungsgespräch zu führen und sich darauf entsprechend vorzubereiten <p>Wissenschaftliches Arbeiten: Die in der Vorlesung dargestellten theoretischen Inhalte werden durch Übungen gefestigt, insbesondere wird das Schreiben wissenschaftlicher Publikationen geübt. Nach einem erfolgreichen Abschluss sind die Studierenden in der Lage</p> <ul style="list-style-type: none"> • Messergebnisse und theoretische Berechnungen in wissenschaftlichen Diagrammen darzustellen, • Hintergrundinformationen durch wissenschaftliche Recherche zu beschaffen und zu sortieren, • eine wissenschaftliche Publikation zu verfassen und • einen wissenschaftlichen Fachvortrag zu halten • und verfügen über grundlegende Kenntnisse über das Patentrecht | |
| <p>Prüfungsleistungen: Bewerbungstraining: schriftliche Ausarbeitung (Studienarbeit), unbenotet</p> <p>Wissenschaftliches Arbeiten: Die Kenntnisse der Studierenden werden anhand einer unbenoteten Prüfung (Klausur von 60 min. Dauer) bewertet.</p> | |
| <p>Verwendbarkeit: Das Modul dient zur Vorbereitung auf das Praxissemester und als Grundlage zum Verfassen von wissenschaftlichen Berichten (z. B. Projektberichte, Abschlussarbeit)</p> | |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Bewerbungstraining |
| EDV-Bezeichnung: | MECB511 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Robert Weiß und evtl. Vertreter aus Industrie |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester – Blockveranstaltung |
| Art und Modus: | Vorlesung – Seminar mit praktischen Übungen |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Möglichkeiten der Finanzierung von Auslandspraktika/Auslandssemester • Karriereplanung • Internationalisierung – Erfahrungsaustausch und Berichte von Studierenden über Auslandsaufenthalte • Grundlagen der Persönlichkeitsanalyse, Istanalyse • Suche nach Stellenangeboten • Kriterien zur Auswahl von Unternehmen und Tätigkeit • Formale Aspekte der Bewerbung (Anschreiben, Lebenslauf, Foto...) • Vorbereitung auf Bewerbungsgespräch • praktische Übung • Einführung in das Zeit- und Projektmanagement |
| Empfohlene Literatur: | Vorlesungsunterlagen (Folien) |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Wissenschaftliches Arbeiten |
| EDV-Bezeichnung: | MECB512 |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Christof Krülle |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung / Seminar |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Wissenschaftliche Grundtechniken: Recherchieren, Lesen, Ordnen, Zitieren • Wissenschaftliche Abbildungen • Formaler Aufbau wissenschaftlicher Arbeiten • Publizieren wissenschaftlicher Artikel • Elektronisches Publizieren • Patente • Karriereplanung • Wissenschaftliches Präsentieren: Vorbereitung, Ausarbeitung, Vortrag • Kultur und Ethik des wissenschaftlichen Publizierens |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • C. Ascheron: <i>Die Kunst des wissenschaftlichen Präsentierens und Publizierens</i>, München, Elsevier - Spektrum Akademischer Verlag, 1. Auflage, 2007 • M. Weissgerber: <i>Schreiben in technischen Berufen</i>, Erlangen: Publicis Kommunikations Agentur, 2010 • H. Balzert, M. Schröder, C. Schäfer: <i>Wissenschaftliches Arbeiten - Ethik, Inhalt & Form wissenschaftlicher Arbeiten, Handwerkszeug, Quellen, Projektmanagement, Präsentation</i>, Herdecke: W3L-Verlag, 2. Auflage 2011 • R. Snieder, K. Lerner: <i>The Art of Being a Scientist – A Guide for Graduate Students and their Mentors</i>, Cambridge University Press 2009 • M. Marder: <i>Research Methods for Science</i>, Cambridge University Press 2011 • R. Day, B. Gastel: <i>How to Write and Publish a Scientific Paper</i>, Cambridge University Press 2009 |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Praxistätigkeit

| Modulübersicht | |
|--|--|
| EDV-Bezeichnung: | MECB520 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Helmut Scherf |
| Modulumfang (ECTS): | 24 CP |
| Einordnung (Semester): | 5 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | keine |
| Voraussetzungen nach SPO: | Erfolgreicher Abschluss des Grundstudiums (Bachelor-Vorprüfung). Es dürfen maximal 6 CP aus den ersten drei Studiensemestern fehlen. |
| Kompetenzen: | <p>Nach erfolgreichem Abschluss des Praktischen Studiensemesters sind die Studierenden in der Lage,</p> <ul style="list-style-type: none">• das an der Hochschule erworbene Wissen erfolgreich auf Unternehmensaufgaben anzuwenden,• ihr erworbenes, theoretisches Wissen durch Bearbeitung praktischer, ingenieurmäßiger Aufgaben zu erweitern• eigenverantwortlich Projekte zu bearbeiten• Arbeitsergebnisse fachgerecht zu protokollieren und präsentieren• terminliche Stresssituationen zu bewältigen• die Teamfähigkeit zu erweitern durch Mitarbeit in betrieblichen Arbeitsgruppen• die interkulturelle Kompetenz zu vertiefen (speziell beim Auslandspraktikum)• die eigenen Stärken und Schwächen besser einzuschätzen• die weitere Gestaltung des Studiums besser zu planen |
| Prüfungs- und Studienleistungen – jeweils unbenotet: | <p>Praktische Arbeit, Dauer: 95 Tage Schriftliche Arbeit, Dauer: ein Semester Referat, Dauer: 10 Minuten</p> |
| Verwendbarkeit: | - |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Praxistätigkeit |
| EDV-Bezeichnung: | MECB520 |
| Dozent/in: | Prof. Helmut Scherf |
| Umfang (SWS): | - |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Projektstätigkeit in einem Unternehmen, Dauer 95 Präsenztage, Pflicht |
| Lehrsprache: | - |
| Inhalte: | Praktische Tätigkeit in einem Industrieunternehmen oder sonstigen geeigneten Ausbildungsbetrieb für die Dauer von 95 Präsenztagen. Die Studierenden sind in aktuelle Projekte des Betriebes aus den Bereichen Entwicklung, Produktion oder Vertrieb eingebunden. Die von den Studierenden bearbeiteten Projekte befassen sich mit Themen aus der Mechatronik und verwandten Gebieten und erlauben die praktische Anwendung des an der Hochschule erworbenen Wissens. Sie vermitteln einen Einblick in das spätere Berufsleben. |
| Empfohlene Literatur: | - |
| Anmerkungen: | Die Studierenden sind selbst dafür verantwortlich, einen geeigneten Ausbildungsbetrieb und ein passendes Projekt zu finden. |

Modulname: Praxisnachbereitung

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|---|
| EDV-Bezeichnung: | MECB530 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr.-Ing. Martin Simon |
| Modulumfang (ECTS): | 2 CP |
| Einordnung (Semester): | 5 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | keine |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |
| Kompetenzen: | <p>Die Studierenden lernen aktuelle Entwicklungen und Tendenzen in der Industrie und Wissenschaft im Bereich der Mechatronik kennen. Sie können mit den Referenten und deren Instituten oder Unternehmen zu fachlichen und organisatorischen Themen kommunizieren. Die Studierenden sind in der Lage, durch eine intensive Nachbereitung die Vorträge und Diskussionen zu verstehen und durch Analysieren und Bewerten der fachlichen Inhalte eine Zusammenfassung zu erstellen. Hierdurch wird eine nachhaltige Festigung des vermittelten Wissens geschaffen.</p> |
| Prüfungsleistungen: | <p>Studienarbeit (unbenotet) Es ist eine inhaltliche Zusammenfassung der wichtigsten Erkenntnisse der Vorträge einzureichen. Hierzu ist die Teilnahme an allen Veranstaltungen notwendig (Bestätigung mittels Laufzettel).</p> |
| Verwendbarkeit: | - |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Seminar/Konferenz Mechatronik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB531 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Martin Simon |
| Umfang (SWS): | 2 SWS |
| Turnus: | jedes Wintersemester; im Sommersemester kann je die entsprechende Veranstaltung FZTBP03 Praxisnachbereitung im Bachelorstudiengang Fahrzeugtechnologie besucht und auch anerkannt werden |
| Art und Modus: | Seminar/Kolloquium mit Referenten aus Industrie und Wissenschaft |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Ziel der Veranstaltung ist es, den Studierenden den neuesten Stand mechatronischer Systeme und Prozesse von der Entwicklung bis zum fertigen Produkt darzustellen und ihnen hierbei die Verbindung zwischen Industrie und Hochschule näherzubringen. Weiterhin bekommen die Studierenden einen Einblick in die Arbeitsmethodik und Firmenkultur der betroffenen Unternehmen. Die wichtigsten Themen dieser Vorlesungsreihe sind:</p> <ul style="list-style-type: none">• Forschung, Entwicklung und neue Technologien in den verschiedenen Spezialgebieten der Mechatronik• Konstruktions-, Entwicklungs- und Simulationswerkzeuge |
| Empfohlene Literatur: | - |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Mikrotechnologie 2

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB610A

Modulverantwortliche(r): Prof. Dr. Olivier Schecker

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 6

Inhaltliche Voraussetzungen:

Grundkenntnisse der Mechanik, Elektronik, Fertigungstechnologien, Integrierten Schaltungen, AVT, Reinraumtechnik, Mikrocomputertechnik, Regelungstechnik, Sensorik und Aktorik, sowie des Projektmanagements.

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Energieversorgung autonomer Mikrosysteme

Nach erfolgreichem Abschluss der Vorlesung können die Studierenden Systeme mit autonomer Energiezufuhr planen. Sie kennen die zugrundeliegenden Technologien (Harvester, Energiespeicher, ...), können deren Einsatzfähigkeit bewerten und sind in der Lage Vorschläge für sinnvolle Komponenten zu machen. Die Studenten werden somit befähigt bei der Planung von autonomen Sensornodes für das IOT mitzuwirken mit Schwerpunkt auf dem Energieaspekt.

Mikrotechnologie Labor

Die Studenten können nach Abschluss der Veranstaltung selbstständig ein auf der Basis von Mikrostrukturen aufgebautes mechatronisches System herstellen. Sie sind in der Lage die mechanischen, programmiertechnischen und elektronischen Aspekte von integrierte-Schaltungen basierten Systemen zu meistern. Die gewonnenen praktischen Kenntnisse machen sie zu direkt einsetzbaren Mitarbeiter auf dem Gebiet der Mikrotechnologien.

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse von MECB611A werden entweder als Mittelwert von im Laufe des Semesters geschriebenen drei Zwischenklausuren oder durch eine schriftliche Klausur von 90 min Dauer benotet.

Die Kenntnisse von MECB612A werden anhand einer schriftlichen Dokumentation mit abschließender Speed-Präsentation und Befragung (jeweils ohne Note) bewertet.

Die Modulnote für MECB610A entspricht der Note MECB611A.

Verwendbarkeit:

-

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Energieversorgung autonomer Mikrosysteme |
| EDV-Bezeichnung: | MECB611A |
| Dozent/in: | N.N. |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit Laborarbeit |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | Die Vorlesung greift wahlweise Themen aus der folgenden Liste auf: Thermische Harvester, kinetische Harvester, kleine photovoltaische Zellen, sonstige Harvester-Konzepte, Energiespeicher, Energiemanagement-Schaltungen. |
| Empfohlene Literatur: | -Vorlesungsfolien, Vorlesungsskript -Marc Belleville, Cyril Condemine: <i>Energy Autonomous Micro and Nano Systems</i> , Wiley-ISTE 2012, ISBN: 1848213573 -Stephen Beeby, Neil White: <i>Energy Harvesting for Autonomous Systems</i> , Artech House Publishers 2010, ISBN: 1596937181 |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Mikrotechnologie Labor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB611A |
| Dozent/in: | Prof. Dr. Olivier Schecker |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | Ein auf integrierte Schaltungen basierendes System wird konzipiert und realisiert. Nach Planung des Vorhabens (z.B. über Gantt-Diagramm) kommen beispielweise Layout Herstellung, Konstruktion, Drucken, Sintern, Bestücken, Einkapseln und Testen zum Tragen. |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Laborunterlagen • Vorlesungspräsentation und Vorlesungsskript der Vorlesung ‚Integrierte Dickschicht Schaltungen und AVT‘ • T. Blank, H. Gemmeke, <i>Von der Aufbau- und Verbindungstechnik zum Mikrosystem</i>, IPE-KIT |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Robotik und Bionik 2

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB610B

Modulverantwortliche(r): Prof. Dr.-Ing. Ferdinand Olawsky

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 6

Inhaltliche Voraussetzungen: Bionik, Mathematische Grundlagen der Robotik und Bildverarbeitung, Regelungstechnik, Numerische Programmierung, Höhere Mathematik, Sensorik und Aktorik

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Nach erfolgreichem Abschluss sind die Teilnehmer in der Lage

- eine Zustandsregelung zu erklären, in MATLAB/Simulink umzusetzen und auf mobile Roboter anzuwenden,
- einen mobilen Roboter zu konzipieren und eine geeignete Auswahl von Sensoren und Aktoren zu treffen
- eine Regelung und Navigation für einen Roboter zu entwerfen und umzusetzen,
- ein autonomes Verhalten eines oder mehrerer Roboter in einem begrenzten Raum oder innerhalb eines Schwarms zu implementieren.

Prüfungsleistungen:

Benotete, schriftliche Klausur, Dauer 120 Minuten

Verwendbarkeit:

Die auf dem Gebiet der Robotik erlangten Fähigkeiten sind Grundlage für die Entwicklung mechatronischer Systeme.

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Regelungstechnik 2 |
| EDV-Bezeichnung: | MECB611B |
| Dozent/in: | Prof. Helmut Scherf |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Regelungssysteme im Zustandsraum • Aufstellen der Zustandsgleichungen aus der Systemdifferentialgleichung • Aufstellen der Zustandsgleichungen aus dem Blockschaltbild • Simulation von Zustandsraumsystemen mit MATLAB/Simulink • Steuerbarkeit und Beobachtbarkeit • Übertragungsfunktion und Zustandsrückführung • Berechnung der Reglermatrix für Systeme in Regelungsnormform • Berechnung der Reglermatrix für Systeme in beliebiger Zustandsdarstellung • Vorfilterentwurf • Simulation der Zustandsregelung mit MATLAB/Simulink • Beobachterentwurf, Simulation mit MATLAB/Simulink |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Föllinger, Otto: <i>Regelungstechnik: Einführung in die Methoden und ihre Anwendung</i>, 2016, ISBN-13: 978-3800742011 • Lunze, Jan: <i>Regelungstechnik 1</i>, Springer, 2016 • Lutz, Holger; Wendt Wolfgang, <i>Regelungstechnik: Einführung in die Methoden und ihre Anwendung</i>, Harri Deutsch 2014 • Schulz, Gerd: <i>Regelungstechnik 1: Lineare und nichtlineare Regelung, rechnergestützter Reglerentwurf</i>, (De Gruyter Studium) Taschenbuch – 11. September 2015 |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Robotik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB612B |
| Dozent/in: | N.N. |
| Umfang (SWS / ECTS): | 3 SWS / 4 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Mobile Roboter und autonome Systeme • Einsatzgebiete mobiler Roboter • Maschine Learning • Sensoren • Aktoren, Antriebskonzepte • Kinematik, Bewegungsregelung, Navigation • Schwarmroboter • ... |
| Empfohlene Literatur: | Joachim Hertzberg, Kai Lingemann, Andreas Nüchter: <i>Mobile Roboter</i> , Springer Vieweg, 2012 |
| Anmerkungen: | - |

Aeronautical Engineer 2

| Modulübersicht |
|---|
| EDV-Bezeichnung: MECB610C (=MABB640A) |
| Modulverantwortliche(r): Reza Ahmadi |
| Modulumfang (ECTS): 6 CP |
| Einordnung (Semester): 6 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: Mathematische Grundlagen, Grundlagen der Elektrotechnik, technische Mechanik |
| Voraussetzungen nach SPO: - |
| Kompetenzen: Die Studierenden kennen die dynamischen Eigenschaften von Flugzeugen in Detail, und sind in der Lage die relevanten Gleichungen für ein Flächenflugzeug selbstständig herzuleiten, zu lösen und zu interpretieren. Damit können sie auf Basis von geometrischen Eigenschaften eines Flugzeuges die flugdynamischen Eigenschaften vorhersagen. Darüber hinaus kennen sie die Sicherheits- und Echtzeit-Anforderungen für Avioniksysteme und deren Umsetzung in Hardware und Betriebssystem. |
| Prüfungsleistungen: Avioniktechnologie: Klausur benotet, 60 Minuten (Gewichtsfaktor für MECB610C: 1) Flugmechanik: Klausur benotet, 40 Minuten (Gewichtsfaktor für MECB610C: 1) |
| Verwendbarkeit: Fly-by-Wire, Flight Test Engineering, Aerospace Softwareentwicklung |

| Lehrveranstaltung: Avioniktechnologie |
|--|
| EDV-Bezeichnung: MECB611C (=MABB641A) |
| Dozent/in: Reza Ahmadi / Markus Haschka |
| Umfang (SWS): 2 |
| Turnus: jedes Semester |
| Art und Modus: Vorlesung, Pflicht |
| Lehrsprache: deutsch |
| Inhalte: <ul style="list-style-type: none">• Sicherheits- und Echtzeitanforderungen an Avioniksysteme• Grundaufbau und Funktionsprinzipien von:<ul style="list-style-type: none">○ Sicherheitskritischen Hardware○ Echtzeitbetriebssystemen• Luftfahrt-Standard für Betriebssystemen (ARINC-653) |
| Empfohlene Literatur: <ul style="list-style-type: none">• ARINC-653• Modern Operating Systems, Andrew Tanenbaum• Operating Systems: Design and Implementation, Andrew Tanenbaum |

| |
|---|
| Lehrveranstaltung: Flugmechanik |
| EDV-Bezeichnung: MECB612C (=MABB642A) |
| Dozent/in: Reza Ahmadi |
| Umfang (SWS): 2 |
| Turnus: jedes Semester |
| Art und Modus: Vorlesung, Pflicht |
| Lehrsprache: deutsch |
| Inhalte: <ul style="list-style-type: none"> • Koordinaten- und Referenzsysteme sowie der Vektorraum eines Flugzeuges • Translationsgleichungen eines Flächenflugzeuges • Rotationsgleichungen eines Flächenflugzeuges • Prognose der Bewegungen eines Flugzeuges • Stabilitätsanalyse |
| Empfohlene Literatur: <ul style="list-style-type: none"> • Basic Flight Mechanics, Ashish Tewari • Flight Mechanics of High-Performance Aircraft, Nguyen Vinh |

Modulname: Grundlagen der Kälte- und Klimatechnik

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|---|
| EDV-Bezeichnung: | MECB610D (entspricht MABB440U) |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr.-Ing. Michael Arnemann |
| Modulumfang (ECTS): | 6 CP |
| Einordnung (Semester): | 4. Sem. für Maschinenbau MABB440U 6. Sem. für Mechatronik MECB610D |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Thermodynamik, Strömungslehre mit Labor und Fluidtechnik |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |

Kompetenzen:

Fachkompetenz

(Wissen und Verstehen, Fertigkeiten)

Nach erfolgreichem Abschluss dieser Lehrveranstaltung können die Studierenden

- die energetische und ökologische Bedeutung von Kälte- und Klimaanlage einschätzen und mit Zahlen belegen
- die Meteorologische Grundlagen in Bezug auf die Lüftungs- und Klimatechnik benennen, und in der Auslegung und energetischen Analyse von RLT-Anlagen berücksichtigen
- die wärmephysiologischen Grundlagen von Menschen darstellen und mit Werten belegen, die Einflussgrößen der Behaglichkeit aufzählen, die Bewertung der thermischen Behaglichkeit mittels PMV und PPD vornehmen,
- die Möglichkeiten der Luftbehandlung benennen und die Berechnung der relevanten Prozesse (Erhitzen, Kühlen, Entfeuchten, Befeuchten, Verdichten, Transportieren, Filtern) vornehmen und die gekoppelten Prozesse im Mollier- h , X -Diagramm darstellen
- Kühllast, Heizlast sowie Außenluft- und Zuluftvolumenstrom einer Raumklimaanlage für eine Auslegung berechnen.
- Aufbau und Funktion der Komponenten von Klimazentralen, Klimageräten, und Kälteanlagen beschreiben
- typische Messtechnik und Regelungssysteme benennen und die grundsätzliche Funktion beschreiben
- die wichtigsten Kenndaten (Kälteleistung, Verdichterantriebsleistung, Kälteleistungszahl) ein- und mehrstufiger Kompressionskältemaschinen und -anlagen beurteilen und berechnen.
- Die Umwelteinflüsse der verschiedenen Kältemittel beurteilen und für die jeweilige Anwendung ein geeignetes Kältemittel auswählen.
- Den Kältekreislauf einer Kälteanlage im p , h -Diagramm einzeichnen und bewerten.

Überfachliche Kompetenz

(Sozialkompetenz und Selbstständigkeit, (personell, persönliche Kompetenz)

Die Studierenden erkennen die wirtschaftliche und ökologische Bedeutung der Kälte- und Klimatechnik im Rahmen der nationalen Klimaschutzinitiative der Bundesregierung und haben Einsicht in internationale Umweltabkommen erhalten.

**Methodenkompetenz
(inkl. besondere Methodenkompetenz)**

Die Studierenden sind in der Lage systematisch und methodisch bei der Auslegung einzelner Apparate und Maschinen, unter Berücksichtigung der Normen, vorzugehen. Die Studierenden sind in der Lage geeignete Methoden auszuwählen, um systematisch und methodisch Kompressionskältemaschinen und Raumklimaanlagen zu analysieren und die Ergebnisse zu bewerten.

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse der Studenten werden anhand einer benoteten schriftlichen Prüfung von 120 min Dauer bewertet.

Die Modulnote für MECB610D errechnet sich zu 50 % aus der Note MECB611D und 50 % aus der Note MECB612D

Verwendbarkeit:

Hilfreich für Masterstudium Maschinenbau der HKA:
z. B. Studienschwerpunkt: Energieeffizienz in der Kälte- und Klimatechnik

| | |
|---|----------------------------------|
| Lehrveranstaltung: | Grundlagen der Klimatechnik, RKT |
| EDV-Bezeichnung: | MABB442U MECD612D |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Michael Arnemann |
| Umfang (SWS): | 2 |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit Übungen |
| Lehrsprache: | Deutsch |
| <p>Inhalte: Einführung in die Lüftungs- und Klimatechnik und Kenntnis der wichtigsten Komponenten und Systeme raumluftechnischer und klimatechnischer Systeme und Anlagen</p> <ul style="list-style-type: none"> • Meteorologische Grundlagen: Atmosphäre, Sonnenstrahlung, Luftfeuchte, Lufttemperatur, Wind • Physiologische und technologische Anforderungen an die Klimatechnik: thermische Behaglichkeit, Kühllast, Wärmebedarf • Thermodynamik der Luftbehandlung: Kenngrößen und Zustandsänderungen feuchter Luft, Mollier-h, X-Diagramm: Erhitzen, Kühlen und Entfeuchten, Befeuchten mit flüssigem Wasser und Dampf, Druckerhöhung mit Ventilatoren, Be- und Entfeuchten mit Sorption • Auslegung von Klimaanlage: Kühllast-, Heizlast-Berechnung, Außenluftvolumenstrom, Zuluftvolumenstrom • Klimazentralen und Klimageräte: Aufbau von Klimageräten und Zentralen, Ventilatoren, Wärmeübertrager, Be- und Entfeuchter, Luftfilter, Luftkanäle, • Luftströmungen in klimatisierten Räumen: Kühldecken; Grundlagen, Formen und Arten von Luftdurchlässen, Ausführungsbeispiele (z. B. Wohnungslüftung). • Messung und Regelung in der Klimatechnik: Messung von Luftgeschwindigkeiten, Temperaturen, Luftfeuchte, Luftmengenströmen; Regelung von Klimaanlage und deren Komponenten • Wärmerückgewinnung in der Klimatechnik: Regeneratoren, Rekuperatoren, Wärmerohre, Kreislaufverbundsysteme, Wärmepumpen in RLT-Systemen, | |
| <p>Literatur:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Skript zur Vorlesung, gedruckt, kann in der HsKA-Druckerei gekauft werden • umfangreiche Beispiele mit ausführlicher Musterlösung, gedruckt und elektronisch, Ablage in geschlossenen Ilias-Kurs, kann in der HsKA-Druckerei gekauft werden • Klausuren der letzten Jahre, gedruckt und elektronisch, mit Ergebnissen und Hinweisen • Fragensammlung zur Wiederholung des Stoffes und zur Vorbereitung der Klausur <p>RECKNAGEL; SPRENGER; ALBERS: <i>Taschenbuch für Heizung + Klimatechnik - einschließlich Warmwasser und Kältetechnik</i>, München DI Verlag BAUMGARTH, Siegfried (Hrsg.); HÖRNER, Berndt (Hrsg.); REEKER, Josef (Hrsg.): <i>Handbuch der Klimatechnik: Band 1: Grundlagen, Band 2: Anwendungen, Band 3: Beispiele</i> : VDE Verlag</p> | |
| Anmerkungen: - | |

| | |
|---------------------------|--|
| Lehrveranstaltung: | Grundlagen der Kältetechnik, KT1 |
| EDV-Bezeichnung: | MECD611D (entspricht MABB441U) |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. habil. Michael Kauffeld |
| Umfang (SWS): | 2 |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit Übung |
| Lehrsprache: | Deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Geschichtliche Entwicklung und Anwendungsgebiete der Kältetechnik; • Kälteerzeugungsverfahren; • Grundlagen einer Kälteanlage nach dem Kaltdampf-Kompressionsprinzip; • der einstufige Kompressionskältemittel-Kreislauf; • Formel- und Bildzeichen; • der Kreisprozess im $\log(p)$, h- und T,s-Diagramm; • ein Vergleich mit dem Carnot-Prozess; • Kältemittel und deren Umwelteinflüsse (lokal und global), • Schmierstoffe, • Komponenten: Verdichter, Verflüssiger; Drosselorgane, Verdampfer, innerer Wärmeübertrager; • zwei- und mehrstufige Prozesse und einfache Kaskadenkälteanlagen; • Auslegung von Kälteanlagen • Übungsaufgaben; |
| Empfohlene Literatur: | MAURER, T.: <i>Kältetechnik für Ingenieure</i> , 2016, 575 Seiten, 170 x 240 mm, Broschur, ISBN 978-3-8007-3935-6 |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Wahlpflichtmodul 1 und Wahlpflichtmodul 2

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB420 und MECB620

Modulverantwortliche(r): Studiendekan

Modulumfang (ECTS): 6 CP in MECB420 und 6 CP in MECB620

Einordnung (Semester): 4 bzw. 6

Inhaltliche Voraussetzungen: keine

Voraussetzungen nach SPO: keine

Regelungen für die Wahlpflichtmodule:

- Für jedes Wahlpflichtmodul müssen Lehrveranstaltungen von mindestens 6 CP belegt werden.
- In jedem Wahlpflichtmodul muss mindestens eine benotete Prüfung enthalten sein.
- Wahlpflichtfächer müssen vor dem Besuch der Lehrveranstaltungen vom Studiendekan genehmigt werden. Es wird eine Liste an Fächern ausgehängt, in der bereits genehmigte Wahlpflichtfächer aufgelistet sind.
- Von den insgesamt 12 CP der Wahlpflichtmodule müssen mindestens 6 CP aus ingenieurwissenschaftlichen Fächern (z. B. aus dem Bereich Maschinenbau, Informatik, Elektronik, ...) gewählt werden.
- Es muss eine Fremdsprache mit mindestens 2 CP gewählt werden.
- Die restlichen CP können sowohl ingenieurwissenschaftliche Fächer, Fremdsprachen oder Softskills mit beruflicher Relevanz sein.
- Softwarekurse (PowerPoint, Word, Excel, Latex, ...) werden nicht als Wahlpflichtfach anerkannt.

Prüfungsleistungen:

Die Prüfungsmodalitäten werden vom Dozenten der Lehrveranstaltungen festgelegt.

Verwendbarkeit:

-

Modulname: Entwicklungsprojekt

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB630

Modulverantwortliche(r): Prof. Dr.-Ing. Peter Weber

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 6

Inhaltliche Voraussetzungen:

Je nach Aufgabenstellung: Ingenieurwissenschaftliche Grundkenntnisse aus Technische Mechanik, Elektrotechnik/Elektronik, Informatik, Maschinenelemente. Veranstaltung Produktentwicklung

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Die Studierenden sollen in der Lage sein im Team ein vorgegebenes Projektthema selbstständig und strukturiert zu bearbeiten und alle Unterlagen zur stofflichen Verwirklichung zu erstellen.

Nach erfolgreichem Abschluss ist der Studierende in der Lage:

- Aufgabenstellungen zu analysieren und die Anforderungen in Absprache mit dem Auftraggeber zu spezifizieren
- ein Projekt zeitlich zu planen
- ein Projekt methodisch, in Team-Arbeit mit Aufbereitung der relevanten Unterlagen (u.a. Protokolle, technische Unterlagen) zu bearbeiten
- Projektergebnisse einem Fachpublikum zu präsentieren und die technischen Inhalte adäquat zu kommunizieren
- Ergebnisse schriftlich und mündlich zu präsentieren

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse der Studierenden werden anhand einer schriftlichen Ausarbeitung (Projektbericht) sowie der Präsentation des Projektes (Referat, 20 Minuten) benotet.

Verwendbarkeit:

-

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Entwicklungsprojekt im Team |
| EDV-Bezeichnung: | MECB631 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Peter Weber |
| Umfang (SWS): | - |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Projektarbeit |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | In Gruppen von ca. 2 bis 6 Personen werden Entwicklungsprojekte mit den unterschiedlichsten Themen bearbeitet. Die Aufgabenstellung wird in der Regel von den Fachkollegen gestellt. |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Peter Weber: <i>Produktentstehungsprozess PEP</i>, Vorlesungs-Manuskript, Hochschule Karlsruhe, Fakultät Maschinenbau und Mechatronik, Karlsruhe, 2019. • Peter Weber: <i>Kostenbewusstes Entwickeln und Konstruieren</i>, expert verlag; Renningen, 2018. • Edmund Gerhard: <i>Entwickeln und Konstruieren mit System</i>, expert verlag. • VDI-Richtlinie 2222 Blatt 1+2, <i>Konstruktionsmethodik</i>; • VDI-Richtlinie 2422, <i>Entwicklungsmethodik für Geräte mit Steuerung durch Mikroelektronik</i>; • VDI-Richtlinie 2225, <i>Technisch-Wirtschaftliches Konstruieren</i>; • VDI-Richtlinie 2234, <i>Wirtschaftliche Grundlagen für den Konstrukteur</i>; • alle VDI-Richtlinien, Düsseldorf VDI-Verlag GmbH. |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Industrielle Mechatronik

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|--|
| EDV-Bezeichnung: | MECB640 |
| Modulverantwortliche(r): | Prof. Dr.-Ing. Martin Simon |
| Modulumfang (ECTS): | 7 CP |
| Einordnung (Semester): | 6 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | Produktentstehungsprozess (oder vergleichbare Kenntnisse), Sensorik und Aktorik |
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |

Kompetenzen:

Die Studierenden sind in der Lage, Methoden der industriellen Mess- und Prüftechnik anzuwenden und die Funktion sowie die Grenzen der Mess- und Prüfsysteme zu verstehen. Sie kennen den Aufbau und die Komponenten mechatronischer Mess- und Prüfsysteme und können solche Systeme anwenden. Auf der Basis der erlernten Grundlagen der Messtechnik können die Studierenden entscheiden, welches Messverfahren für die jeweilige Aufgabenstellung geeignet ist.

Darüber hinaus sind die Studierenden sind in der Lage

- Aufgabenstellungen aus der Entwicklung zu verstehen und zu analysieren
- alle notwendigen Informationen zu sammeln und zu dokumentieren
- techn. Probleme/Aufgaben zu kommunizieren und zu präsentieren
- ein Projekt zu planen und Zeitvorgaben einzuhalten
- technische Recherchen und Benchmarks zu erstellen
- Lösungskonzepte zu entwickeln
- Ergebnisse zu dokumentieren

Prüfungsleistungen:

MECB641: benotete, schriftliche Klausur (60 Minuten) oder mündliche Prüfung (20 Minuten) oder schriftliche Ausarbeitung (Studienarbeit)

MECB642: Zwischen- und Abschlusspräsentation, also zwei benotete Referate (jeweils 20 Minuten)

Prüfungsvorleistung für MECB641: Labor

Verwendbarkeit:

-

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Mechatronische Mess- und Prüfsysteme |
| EDV-Bezeichnung: | MECB641 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Martin Simon |
| Umfang (SWS): | 3 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung und integrierte praktische Übungen / Labor |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Einführung in die industrielle Messtechnik • Einführung in die industrielle Prüftechnik • Komponenten mechatronischer Mess- und Prüfsysteme • GPS – Geometrische Produktspezifikation • Form-, Maß- und Lagetoleranzen aus Sicht der Messtechnik • Erstbemusterung • Prozessfähigkeit • Grundlagen der Koordinatenmesstechnik • Grundlagen der industriellen Bildverarbeitung • Schnittstellen mechatronischer Mess- und Prüfsysteme • 3D-Computertomographie • 3D-Messmaschinen • Robotergestützte Messsysteme • Hard- und Softwarekomponenten und Steuerungssysteme • Anwendungen mechatronischer Mess- und Prüfsysteme bei additiven Fertigungsmaschinen, automatisierter Fertigung, Gießereiwesen und im Kunststoffspritzguss |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • VDI/VDE/DDGQ 2617 Blatt 1... • VDI/VDE/DDGQ 2618 Blatt 1... • VDI/VDE/DDGQ 2619 Blatt 1... • ISO 8015 – Geometrische Produktspezifikation • E. Dietrich, A. Schulze: <i>Eignungsnachweis von Prüfprozessen, Prüfmittelfähigkeit und Messunsicherheit im aktuellen Normenumfeld</i>, Hanser Fachbuch, 2017 |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|--|---|
| Lehrveranstaltung: | Industrielle Konzeptentwicklung |
| EDV-Bezeichnung: | MECB642 |
| Dozent/in: | Prof Dr.-Ing. Martin Simon |
| Umfang (SWS): | 2 SWS / 4 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung und integrierte praktische Übungen, Projekt, Seminar |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| <p>Inhalte: Im Rahmen der Veranstaltung werden aktuelle Entwicklungsthemen aus dem Bereich des Produktentwicklungsprozesses "Vorentwicklung bis Fertigungsanlauf" ingenieurmäßig bearbeitet. Die Aktualität der Projekte wird dadurch sichergestellt, dass die Themen von Unternehmen genannt werden. Der Schwerpunkt liegt in der Konzeptentwicklung und in der Machbarkeit der industriellen Umsetzung.</p> <p>Durch die praxisnahe Themenstellung erhalten die Studierenden Einblick in:</p> <ul style="list-style-type: none"> • aktuelle Entwicklungsthemen • die Zusammenarbeit mit Ingenieuren • die Zeitplanung und Projektverantwortlichkeit <p>Die Projekte gliedern sich im Wesentlichen folgendermaßen:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Auswahl und Festlegung des Entwicklungsthemas • Klärung der Aufgabenstellung (Anforderungsermittlung) • Erstellung der Projektspezifikation, Zeitplanung • Analyse zum Stand der Technik des Entwicklungsprojekts • Lösungsfindung • Ausarbeitung von Lösungsalternativen • Dokumentation und Präsentation der Ergebnisse | |
| <p>Empfohlene Literatur:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Vorlesungsfolien • A.Schwab: Managementwissen für Ingenieure, Springer (VDI), 2014 • P.Winzera: Generic Systems Engineering, Springer, 2013 • Hering, et.al.: Technische Berichte, Springer-Vieweg, 2015 | |
| <p>Anmerkungen: -</p> | |

Modulname: Qualitätsmanagement / Qualitätssicherung

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB650

Modulverantwortliche(r): Prof. Dr.-Ing. Jan Kotschenreuther

Modulumfang (ECTS): 5 CP

Einordnung (Semester): 6

Inhaltliche Voraussetzungen: keine

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Nach erfolgreichem Abschluss des Moduls kennen die Studierenden den Unterschied zwischen Qualitätsmanagement (QM) und Qualitätssicherung (QS). Sie verstehen die Notwendigkeit von Qualitätsmanagement und wissen um die Herausforderungen bei der Implementierung. Einfachere Probleme können sie systematisch angehen und nachhaltig abstellen. Für komplexe Probleme sind den Studierenden rudimentäre Vorgehensweise bekannt. Die Studierenden sind in der Lage, in einem Team mit einem Six Sigma Spezialisten mitzuarbeiten und die Einführung eines Qualitätsmanagementsystems nach der ISO 9000-Familie in einer Firma zu begleiten.

Durch die praktischen Übungen im QS-Labor sind den Studierenden die Abläufe und statistischen Hintergründe von Messsystemanalysen bekannt, und die Studierenden können diese selbstständig durchführen. Die Studierenden können durch die Erfahrungen, die sie in der praktischen Arbeit mit unterschiedlichen Messsystemen erlangen, die Stärken und Schwächen von Messsystemen sowie die damit einhergehenden Messunsicherheiten erkennen. Die Studierenden können diese Erkenntnisse aktiv im industriellen Alltag nutzen und Verbesserungsvorschläge erarbeiten.

Prüfungsleistungen:

MECB651 Qualitätsmanagement: benotete, schriftliche Prüfung, Dauer: 90 min,

MECB652 Qualitätssicherung: unbenotete, schriftliche Hausarbeit

Die Modulnote entspricht der Note der Prüfung MECB651 QM.

Verwendbarkeit:

-

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Qualitätsmanagement |
| EDV-Bezeichnung: | MECB651 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Jan Kotschenreuther |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung |
| Lehrsprache: | Deutsch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none"> • Prozesse, Grundlagen des prozessorientierten Qualitätsmanagements • Rechtliche Aspekte des Qualitätsmanagements • Methoden und Werkzeuge des Qualitätsmanagements • Aufbau von Qualitätsmanagementsystemen nach ISO9000 Kennzahlendefinition und Anwendung • Qualitätskonzepte (z.B. Six Sigma, Quality Gates, Regelkreise) |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • DIN EN ISO 9000-2005 Qualitätsmanagementsysteme - Grundlagen und Begriffe in ihrer jeweils gültigen Ausgabe • DIN EN ISO 9001-2008 Qualitätsmanagementsysteme – Anforderungen in ihrer jeweils gültigen Ausgabe • DIN ISO 10001 (Entwurf) Qualitätsmanagement – Kundenzufriedenheit • Handbuch Qualitätsmanagement, Walter Masing, Hanser Fachbuch, aktuelle Auflage |
| Anmerkungen: | Normen und Richtlinien stehen im Download via „Perinorm“ an der Hochschule Karlsruhe zur Verfügung |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Qualitätssicherungslabor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB652 |
| Dozent/in: | Prof. Dr.-Ing. Jan Kotschenreuther |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Einsatz von MS-Excel zur Auswertung von Messreihen Praktisches Arbeiten mit dem 3D-Koordinatenmessgerät Messen mit dem 3D-Messarm Aufbau und Programmierung eines industriellen Bildverarbeitungssystems Erstbemusterung Ermittlung der Prüfmittelfähigkeit eines optischen Messplatzes Ursachen-Wirkungsanalyse zur Prozessverbesserung</p> |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • VDI/VDE/DGQ 2617 Genauigkeit von Koordinatenmessgeräten VDI/VDE/DGQ 2618 Prüfmittelüberwachung • VDI/VDE/DGQ 2619 Prüfplanung • VDA Leitfaden zum Fähigkeitsnachweis von Messsystemen • Messunsicherheit im aktuellen Normenumfeld, E. Dietrich, A. Schulze, Hanser-Verlag Handbuch Calypso Fa. Carl Zeiss • Handbuch Coake Fa. SAC • Handbuch Messarm Fa. Hexagon/Romer Handbuch GeoMagic Fa. 3D-System |
| Anmerkungen: | Normen und Richtlinien im Download via „Perinorm“ an der Hochschule Karlsruhe |

Modulname: Informationstechnik

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB710

Modulverantwortliche(r): Prof. Dr. Wietzke

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 7

Inhaltliche Voraussetzungen: Grundlagen der Mathematik, Elektrotechnik, Mikrocomputertechnik und Regelungstechnik

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Ziel der Vorlesung ist es, die Studenten mit komplexeren Themen aus der Signalverarbeitung in der Elektrotechnik vertraut zu machen. Nach erfolgreichem Abschluss ist der Studierende in der Lage,

- systemtheoretische Beschreibungen zur Signalbearbeitung zu bewerten, anzuwenden und auch im einfachen Umfang zu entwerfen
- die gesamte Informationskette (bis hin zur Auswertung der Signale) nachzuvollziehen, zu erklären und auch zu entwerfen
- anhand von ausgewählten Beispielen Konzepte der digitalen Speicherung und Filterung zu verstehen und anzuwenden
- anhand ausgewählter Beispiele aus dem Bereich Digitalelektronik den Entwurf von elektronischen Schaltungen exemplarisch nachvollziehen und umsetzen zu können
- weit verbreitete schaltungstechnische Lösungen u.a. aus dem Gebiet der Elektronik zu verstehen und solche Schaltungen an veränderte Randbedingungen anzupassen
- die Grundlagen der Signalübertragung zu verstehen
- Verständnis der Prozesse, Threads, Scheduling, Prioritäten
- Prozesse/Threads zu erzeugen und zu attributieren
- Events über Shared Memory und globale Speicher zu verschicken
- Datenstrukturen wie Queue, Container, Stack zu beherrschen
- mit Speichersegmenten umzugehen und den Speicherverbrauch der implementierten Objekte zu kennen
- inkrementell ein System aus Komponenten zu entwickeln und zu debuggen
- einfache selbst entworfene HMI-Komponenten zu implementieren
- einfache Protokoll-Parser zu implementieren

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse der Studierenden werden für MECB711 und MECB712 *jeweils*

- entweder anhand einer schriftlichen Prüfung von 60 min Dauer
- oder anhand eines Referats
- oder anhand einer schriftlichen Ausarbeitung

bewertet. Die Art der Prüfungsleistung für die Lehrveranstaltungen wird zu Beginn des Semesters vom jeweiligen Dozenten festgelegt und den Studierenden mitgeteilt. Es findet keine Modulprüfung statt.

Die Modulnote für MECB710 errechnet sich aus MECB711 und MECB712; die Gewichtung erfolgt anteilig nach ECTS cp.

Verwendbarkeit:

Die Kenntnisse können u.a. in der Bachelorthesis angewendet werden.

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Komponentenarchitekturen |
| EDV-Bezeichnung: | MECB711 |
| Dozent/in: | Prof. Wietzke |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit integrierter Übung |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Embedded Maschinensteuerungen bestehen in der Regel aus mindestens 3 Komponenten, die zweckmäßig mit Prozessen realisiert werden: Datenerfassung, Datenauswertung/Algorithmen (Business-Logik), HMI.</p> <p>Als Beispiel wird eine CAN-Aufzeichnung aus einer längeren Autofahrt gelesen, geparsed und ausgewertet. Die selektierten Daten werden umgerechnet, ggf. gefiltert und einer graphischen Anzeige zur Verfügung gestellt. CPU-Auslastung und Speicherbedarf werden dabei beachtet.</p> |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Vorlesungsfolien • Vorlesungsskript Informatik 1, 2 • J. Wietzke: <i>Automotive Embedded Systeme</i>, Springer Verlag, aktuelle Auflage • I.Sommerville: <i>Software Engineering</i>, Pearson Studium, 2007 • H.Balzert: <i>Lehrbuch der Softwaretechnik: Basiskonzepte und Requirements Engineering</i>, Spektrum Lehrbuch, Heidelberg, 2009 • H.Balzert: <i>Lehrbuch der Softwaretechnik: Entwurf, Implementierung, Installation und Betrieb</i>, Spektrum Lehrbuch, Heidelberg, 2011 • Hermann Schildt: C++, mitp Verlag • Altklausuren |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Informationstechnik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB712 |
| Dozent/in: | N.N. |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung und integrierte Übungen |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | Einführung in die Systemtheorie und Signale und Systeme: Digitale Signalverarbeitung inklusive der Anwendung entsprechender mathematischer Verfahren und Anwendungsbeispiele. |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Vorlesungs-Skriptum • Meyer M., <i>Grundlagen der Informationstechnik, Signale, Systeme und Filter</i>, 1. Auflage, Vieweg Teubner Verlag, 2002 • Schneider-Obermann H., <i>Basiswissen der Elektro-, Digital- und Informationstechnik</i>, Vieweg und Teubner Verlag, 2006 |
| Anmerkungen: | |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Informationstechnik Labor |
| EDV-Bezeichnung: | MECB713 |
| Dozent/in: | N.N. |
| Umfang (SWS/ECTS): | 1 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Labor |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | Realisierung von (Teil-)Systemen einer Informationskette mit Verwendung von digitalen Systemen. Die Anwendung der digitalen Signalverarbeitung wird an Beispielen vermittelt. |
| Empfohlene Literatur: | Laborunterlagen und Unterlagen zur Vorlesung MECB712 Informationstechnik |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Mechatronische Systeme in der Automatisierung

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB720

Modulverantwortliche(r): Prof. N.N.

Modulumfang (ECTS): 6 CP

Einordnung (Semester): 7. Studiensemester

Inhaltliche Voraussetzungen: Informatik 1 & 2, Elektronik 1-3, Mikrocomputertechnik, Regelungstechnik, Sensorik & Aktorik

Voraussetzungen nach SPO: keine

Kompetenzen:

Nach erfolgreichem Abschluss haben die Studierenden folgende fundierte Kenntnisse in ausgewählten Gebieten erworben:

1. Ausgewählte Gebiete der Automatisierungstechnik
2. Systemstrukturen inklusive HMI
3. Kommunikationen, Sicherheitsaspekte und Verfügbarkeit

Die Studierenden

1. verstehen die Anforderungen intelligenter Automatisierungssysteme
2. können grundlegende Automatisierungskonzepte analysieren
3. sind in der Lage, moderne Prozesssteuerungen zu implementieren

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse der Studierenden werden wie folgt bewertet:

Für die Lehrveranstaltungen MECB721 und MECB722 erfolgt die Bewertung *jeweils*

- entweder anhand einer schriftliche Prüfung von 60 min Dauer
- oder anhand eines Referats
- oder anhand einer schriftlichen Ausarbeitung.

Die Art der Prüfungsleistungen für die beiden Lehrveranstaltungen MECB721 und MECB722 wird zu Beginn des Semesters vom jeweiligen Dozenten festgelegt und den Studierenden mitgeteilt. Es findet keine Modulprüfung statt.

Die Modulnote für MECB720 errechnet sich aus den Teilnoten für MECB721 und MECB722; die Gewichtung erfolgt anteilig nach ECTS cp.

Verwendbarkeit:

Die Kenntnisse können u.a. in der Bachelorthesis angewendet werden.

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Ausgewählte Kapitel der Mechatronik |
| EDV-Bezeichnung: | MECB721 |
| Dozent/in: | Dozent der Fakultät MMT: Prof. N.N., ggf. Gastdozent |
| Umfang (SWS/ECTS): | 2 SWS / 2 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung/Seminar |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Im Rahmen dieser Lehrveranstaltung werden Spezialthemen aus dem Gebiet der Mechatronik aufgegriffen oder aktuelle Entwicklungen der Mechatronik präsentiert. Die Themen wechseln u.U. semesterweise. Insbesondere sollen hierdurch Einblicke in aktuelle Forschungsthemen und -aktivitäten gegeben werden.</p> <p>Die Vorlesung kann entweder von Dozenten der Hochschule Karlsruhe gehalten werden oder es können Gastdozenten über ihr Spezialgebiet referieren.</p> <p>Das Format und die Dozenten dieser Lehrveranstaltung können sich semesterweise ändern.</p> |
| Empfohlene Literatur: | - |
| Anmerkungen: | - |

| | |
|---------------------------|---|
| Lehrveranstaltung: | Vernetzte Produktionssysteme |
| EDV-Bezeichnung: | MECB722 |
| Dozent/in: | Prof. N.N. |
| Umfang (SWS/ECTS): | 3 SWS / 4 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | Vorlesung mit integrierter Übung und Laborübungen |
| Lehrsprache: | deutsch |
| Inhalte: | <p>Aktuelle Themen aus der Automatisierungstechnik (ebenso Produktionsautomatisierung und Steuerungstechnik) werden erläutert und anhand von Beispielen vermittelt. Wesentliche Inhalte sind hierbei die Vernetzung verschiedener Systeme und deren Kommunikationsstrukturen. Wesentliche Anteile bilden die Anforderungen, Lösungsstrategien und auch Umsetzungsmöglichkeiten anhand von Beispielen.</p> |
| Empfohlene Literatur: | <ul style="list-style-type: none"> • Vorlesungsfolien • Vorlesungsskript |
| Anmerkungen: | - |

| |
|--|
| Modulname: Bachelor-Thesis-Vorbereitung |
|--|

| | |
|-----------------------|--|
| Modulübersicht | |
|-----------------------|--|

| | |
|------------------|---------|
| EDV-Bezeichnung: | MECB730 |
|------------------|---------|

| | |
|--------------------------|--------------|
| Modulverantwortliche(r): | Studiendekan |
|--------------------------|--------------|

| | |
|---------------------|------|
| Modulumfang (ECTS): | 3 CP |
|---------------------|------|

| | |
|------------------------|---|
| Einordnung (Semester): | 7 |
|------------------------|---|

| | |
|------------------------------|-------|
| Inhaltliche Voraussetzungen: | keine |
|------------------------------|-------|

| | |
|---------------------------|-------|
| Voraussetzungen nach SPO: | keine |
|---------------------------|-------|

| |
|---------------------|
| Kompetenzen: |
|---------------------|

| |
|---|
| Die Studierenden können nach Abschluss der Veranstaltung ihre Bachelorarbeit zeitlich und inhaltlich strukturieren. Sie beherrschen Vorgehensweisen und Werkzeuge zum Anfertigen wissenschaftlicher Arbeiten. Die Aufgabenstellung der Bachelorthesis wird entsprechend entworfen. Grundlegende Informationen zur Bearbeitung der Bachelorthesis werden erarbeitet und strukturiert. Sie sind in der Lage komplexe Aufgaben in Arbeitspakete zu gliedern und diese in eine Zeitplanung zu überführen. |
|---|

| |
|----------------------------|
| Prüfungsleistungen: |
|----------------------------|

| |
|--|
| Die Kenntnisse der Studierenden werden anhand einer schriftlichen Hausarbeit bewertet. Dies entspricht einer unbenoteten Prüfungsleistung. |
|--|

| |
|------------------------|
| Verwendbarkeit: |
|------------------------|

| |
|---|
| Für die Bearbeitung der Abschlussarbeit |
|---|

| | |
|---------------------------|------------------------------|
| Lehrveranstaltung: | Bachelor-Thesis-Vorbereitung |
|---------------------------|------------------------------|

| | |
|------------------|----------|
| EDV-Bezeichnung: | MECBB731 |
|------------------|----------|

| | |
|------------|--|
| Dozent/in: | alle Professoren der Fakultät, in der Regel der betreuende Professor der Bachelor-Thesis |
|------------|--|

| | |
|----------------------|--------------|
| Umfang (SWS / ECTS): | 2 SWS / 3 CP |
|----------------------|--------------|

| | |
|---------|----------------|
| Turnus: | jedes Semester |
|---------|----------------|

| | |
|----------------|------------------|
| Art und Modus: | Seminar; Pflicht |
|----------------|------------------|

| | |
|--------------|-----------------------|
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
|--------------|-----------------------|

| |
|-----------------|
| Inhalte: |
|-----------------|

- | |
|---|
| <ul style="list-style-type: none">• Anleitung zum wissenschaftlichen Arbeiten• Planung ingenieurmäßiger Projekte |
|---|

| |
|------------------------------|
| Empfohlene Literatur: |
|------------------------------|

- | |
|--|
| <ul style="list-style-type: none">• Hering, L., Hering, H.: <i>Technische Berichte</i>, Vieweg, 4. Aufl., 2003 |
|--|

| |
|----------------|
| Anmerkungen: - |
|----------------|

Modulname: Abschlusskolloquium

Modulübersicht

| | |
|------------------------------|---|
| EDV-Bezeichnung: | MECB740 |
| Modulverantwortliche(r): | Studiendekan |
| Modulumfang (ECTS): | 3 CP |
| Einordnung (Semester): | 7 |
| Inhaltliche Voraussetzungen: | keine |
| Voraussetzungen nach SPO: | Erfolgreicher Abschluss des vorletzten Studienseesters gemäß §44 (2) |
| Kompetenzen: | Wissenschaftliche Verteidigung der Bachelor-Thesis |
| Prüfungsleistungen: | Die Kenntnisse der Studierenden werden in einem Referat über 20 min mit anschließender mündlicher Prüfung (Dauer 40 min) benotet. |
| Verwendbarkeit: | - |

Lehrveranstaltung: Abschlusskolloquium

| | |
|-----------------------|--|
| EDV-Bezeichnung: | MECB741 |
| Dozent/in: | alle Professoren der Fakultät MMT |
| Umfang (SWS / ECTS): | - / 3 CP |
| Turnus: | jedes Semester |
| Art und Modus: | wissenschaftliches Kolloquium |
| Lehrsprache: | deutsch oder englisch |
| Inhalte: | <ul style="list-style-type: none">• Präsentation der Ergebnisse einer ingenieurwissenschaftlichen Tätigkeit (Bachelor-Thesis)• Verteidigung der ingenieurwissenschaftlichen Tätigkeit, deren Ergebnisse, sowie der gewählten ingenieurwissenschaftlichen Herangehensweise/Arbeitsweise auf Grundlage des im gesamten Mechatronik-Studium erworbenen Wissens |
| Empfohlene Literatur: | - |
| Anmerkungen: | - |

Modulname: Bachelor-Thesis

Modulübersicht

EDV-Bezeichnung: MECB750

Modulverantwortliche(r): Studiendekan

Modulumfang (ECTS): 12 CP

Einordnung (Semester): 7

Inhaltliche Voraussetzungen: -

Voraussetzungen nach SPO:

§ 44-MECB (2): Die Bachelor-Thesis kann nur begonnen werden, wenn alle Leistungen der ersten sechs Lehrplansemester, mit Ausnahme von maximal sechs Kreditpunkten oder einem Modul aus dem sechsten Lehrplansemester, erbracht wurden. Des Weiteren ist §24 der Studien- und Prüfungsordnung zu beachten.

Kompetenzen:

Die Studierenden zeigen in ihren Bachelor-Thesen, dass sie in der Lage sind, ein Problem eigenständig wissenschaftlich und methodisch innerhalb einer vorgegebenen Frist zu bearbeiten.

Die Studierenden erlangen die Fähigkeit:

- den Stand der Technik aufzuzeigen und zu analysieren,
- im Studium erlernte Methoden für die Bearbeitung einer wissenschaftlichen Fragestellung anzuwenden.

Prüfungsleistungen:

Die Kenntnisse der Studenten werden anhand der Dokumentation der Bachelorarbeit benotet.

Verwendbarkeit:

Besonders berufsqualifizierende Kompetenzen

Lehrveranstaltung: Bachelor-Thesis

EDV-Bezeichnung: MECB751

Dozent/in: Professoren der Fakultät MMT

Umfang (SWS / ECTS): - / 12 CP

Turnus: jedes Semester

Art und Modus: Projektarbeit von 4 Monaten

Lehrsprache: deutsch oder englisch

Inhalte:

In dem Modul wird die eigenständige Bearbeitung eines Themas aus der Mechatronik verlangt. Die Inhalte des Studiums gelangen hier in einer umfassenden Form zur Anwendung. Es kann sich um eine eigenständige Bearbeitung eines Problems aus der Praxis handeln oder der Teilarbeit aus dem Arbeitsfeld eines Teams, wobei der Anteil des eigenen Beitrages klar ersichtlich sein muss.

Empfohlene Literatur:

- Prof. Michael Arnemann: *Hinweise zur Anfertigung von Abschlussarbeiten*, ILIAS der HsKA, 2018
- Hering, L., Hering, H.: *Technische Berichte*, Vieweg, 4. Aufl., 2003

Anmerkungen: -